

Matière : Algèbre 4
Responsable : Y. Halim

SÉRIE DE TD N° 3

Exercice 1 : (Examen 2024)

Soit E un k -espace vectoriel, q une forme quadratique sur E et f sa forme polaire.

1. Montrer les identités $\forall (x, y) \in E \times E : f(x, y) = \frac{1}{4} [q(x + y) - q(x - y)]$
2. En déduire l'équivalence suivante :

$$q(x) = q(y) \Leftrightarrow f(x + y, x - y) = 0$$

Exercice 2 :

Soit q une forme quadratique définie sur \mathbb{R}^3 par :

$$q((x_1, x_2, x_3)) = x_2^2 - 3x_3^2 + 2x_1x_2 - 4x_1x_3 + x_2x_3.$$

1. Déterminer la forme polaire associée à q .
2. Déterminer la matrice de q dans la base canonique de \mathbb{R}^3 .
3. Déterminer $\ker(q)$ le noyau de q et $\text{rg}(q)$ le rang de q .
4. q est-elle non dégénérée ?

Exercice 3 :

Soit dans $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 5 & 3 & -3 \\ 0 & -3 & 8 \end{pmatrix}$

1. Déterminer q la forme quadratique associée.
2. Déterminer f la forme bilinéaire symétrique définie sur \mathbb{R}^3 dont A est la matrice associée de f dans la base canonique de \mathbb{R}^3 .
3. Soit $B' = \{(1, 0, 0); (-1, 1, 0); (-1, 1, 1)\}$ une base de \mathbb{R}^3 .
- Montrer que B' est une base orthogonal.
4. Déterminer F^\perp où $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x + y = 0, z = 0\}$.

Exercice 3 :(Intérrogation 2022)

Soit la matrice $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 5 \end{pmatrix}$

1. Déterminer f la forme bilinéaire symétrique définie sur \mathbb{R}^3 dont A est la matrice associée de f dans la base canonique de \mathbb{R}^3 .
2. Déterminer q la forme quadratique associée.
3. Montrer que q est non dégénérée.

Exercice 4 :

On définit les formes quadratiques suivantes dans \mathbb{R}^3 :

1. $q_1(X) = x_1^2 - x_2^2 + 2x_2x_3 - 4x_1x_3$.
2. $q_2(X) = 3x_1x_2 + 2x_1x_3 + x_2x_3$.
3. $q_3(X) = x_2^2 - 3x_3^2 + 2x_1x_2 - 4x_1x_3 + x_2x_3$.

Donner les réductions de Gauss et en déduire la signature et le rang et une base orthogonal de chacune.

Exercice 5 :

Soit q une forme quadratique définie sur \mathbb{R}^3 par :

$$q((x_1, x_2, x_3)) = x_1x_2 - x_2x_3 + 2x_1x_3.$$

1. Déterminer la matrice de q dans la base canonique de \mathbb{R}^3 et déduire sa rang.
2. Montrer que $\varepsilon_1 = \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 0\right)$, $\varepsilon_2 = \left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 0\right)$, $\varepsilon_3 = (1, 2, 1)$ forment une base orthogonale de \mathbb{R}^3 .
3. Déduire une forme réduite de q et $sg(q)$ la signature de q .
4. Déterminer un vecteur isotrope pour q .

Exercice 6 : (Examen 2024)

Soit f_α la forme bilinéaire définie sur $\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3$ par

$$f_\alpha((x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3)) = \alpha x_1 y_1 + 2x_2 y_2 - \alpha x_3 y_3 - x_1 y_3 - y_1 x_3$$

1. Déterminer q_α la forme quadratique associée à f_α .
2. En appliquant l'algorithme de Gauss, décomposer q_α sous forme de carrés.
3. Déterminer, suivant les valeurs du paramètre α , le rang et la signature de q_α .
4. On suppose $\alpha \neq 0$, déterminer une base orthogonal pour q_α .

Exercice 7 : (Examen 2016)

Soit q_α la forme quadratique définie sur \mathbb{R} par

$$q_\alpha(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + (1 + \alpha)x_2^2 + (1 + \alpha + \alpha^2)x_3^2 + 2x_1x_2 - 2\alpha x_2x_3$$

1. Déterminer la matrice A_α associée à q_α dans la base canonique de \mathbb{R}^3 .
2. Déterminer les valeurs de α pour les quelles q_α est non dégénérée.
3. Donner une réduction de Gauss de q_α .
4. Déterminer suivant les valeurs de α la signature de q_α .
5. Déterminer une base orthogonal pour q_α .