

## Résolution des systèmes d'équations linéaires

### But du TP :

Le but de ce TP est l'implémentation de la méthode de Jacobi et de Gauss Seidel pour la résolution d'un système d'équations linéaires.

### Rappel

#### A- La méthode de Jacobi

$$M = D ; N = -(E + F)$$

$$B = M^{-1}N = D^{-1}(-E - F),$$

ce qui implique :

$$x^{k+1} = D^{-1}(-E - F) x^k + D^{-1}b$$

relation en fonction des éléments de la matrice A:

$$x_i^{(k+1)} = \frac{1}{a_{ii}} (b_i - \sum_{j=1, j \neq i}^n a_{ij} x_j^{(k)}); \text{ Pour } i = 1 \dots n$$

#### B- La méthode de Gauss-Seidel :

$$M = D+E \text{ et } N = -F. \text{ D'où } B = -(D+E)^{-1}F.$$

$$x^{k+1} = -(D + E)^{-1}F x^k + (D + E)^{-1}b$$

Le calcul de l'inverse de  $D + E$  peut être évité. Si on écrit  $(D + E) x^{k+1} = -F x^k + b$ , on obtient :

$$\sum_{j=1}^i a_{ij} x_j^{(k+1)} = -\sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(k)} + b_i$$

D'où

$$x_i^{(k+1)} = \frac{1}{a_{ii}} (b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(k+1)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(k)}) ; \text{ Pour } i=1 \dots n$$

### Travail demandé :

- a. Ecrire un script Matlab qui utilise la méthode de Gauss pour trouver la solution du système  $A.x = b$  suivant :

$$\begin{bmatrix} 10 & 7 & 1 & 2 \\ 3 & 5 & 12 & 2 \\ 3 & 11 & 6 & 1 \\ 4 & 1 & 2 & 9 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

- b. Vérifier ensuite votre résultat en le calculant directement avec :  $x = \text{inv}(A) \times b$