

Chapitre 3 : Dynamique des fluides

Incompressible parfait

Introduction Dans ce chapitre, nous allons étudier les fluides en mouvement. En appliquant les loi fondamentale de la dynamique pour les fluides incompressible ($\rho = \text{cte}$) et parfait ($\mu = 0$) (second loi de Newton)

Débit volumique est la quantité de volume qui traverse une section par unité de temps Fig 1

$$\varphi_v = \frac{V}{dt}$$

φ_v = débit volumique [m^3/s]

V : volume des fluides [m^3]

t = temps [s]

il y a une autre expression de débit volumique est

$$\varphi_v = \text{Section} \times \text{vitesse} = S[m^2] \times V[m^2/s] = [m^3/s]$$

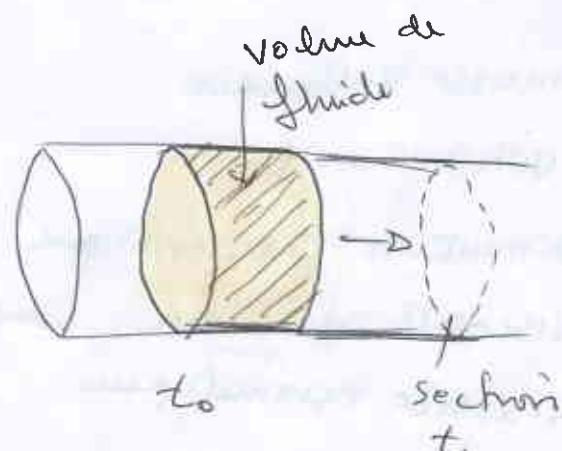
débit massique est la quantité de masse qui traverse une section par unité de temps

$$\varphi_m = \frac{m}{t}$$

φ_m = débit massique [kg/s]

m : la masse des fluides [kg]

t = temps [s]



Relation entre débit massique et volumique :

la relation entre la masse et le volume est

$$\varrho = \frac{m}{V} \Rightarrow m = \varrho \cdot V$$

on sait que $Q_m = \frac{m}{t}$ remplaçons m on a:

$$Q_m = \varrho \cdot \frac{V}{t}$$

on obtient la relation suivante :

$$Q_m = Q_v \times \varrho$$

Alors on a $\left\{ \begin{array}{l} Q_m = S \cdot V \cdot \varrho \\ Q_v = S \cdot V \end{array} \right.$

Nombre de Reynolds est un nombre adimensionnelle

utilisé en mécanique des fluides pour caractériser le régime d'écoulement.

$$Re = \frac{\varrho V \cdot L}{\eta} = \frac{V L}{\gamma}$$

ϱ : masse volumique

V : vitesse moyenne

L : dimension caractéristique

η : viscosité dynamique

γ : viscosité cinétique

D'après l'expérience de Reynolds, principalement il y a deux types d'écoulement :

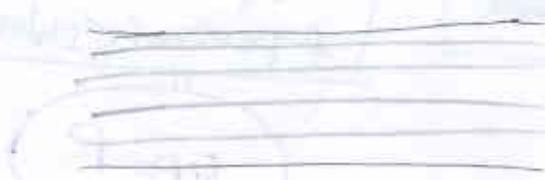
(III-2)

Écoulement laminaire si $Re < 2000$.

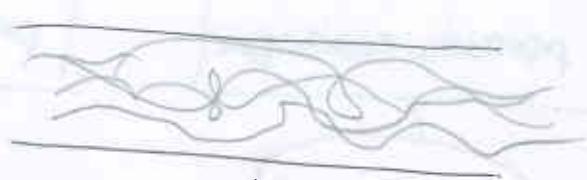
Écoulement turbulent si $Re > 3000$.

entre ces écoulements il y a le régime transitoire si

le nombre de Reynolds varie de $2000 < Re < 3000$.



Lamininaire



Turbulent

Conservation de la masse (équation de continuité)

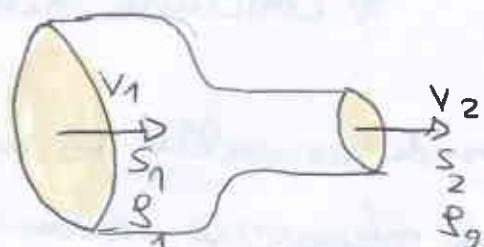
le débit massique se conserve c.-à-d.

$$\dot{Q}_m = \dot{Q}_{m_1} = \dot{Q}_{m_2} = \rho_1 V_1 S_1 = \rho_2 V_2 S_2$$

V_1, V_2 la vitesse moyenne dans les sections S_1 et S_2 .

pour un fluide incompressible

$$S_1 = S_2 = \text{cte} = S$$

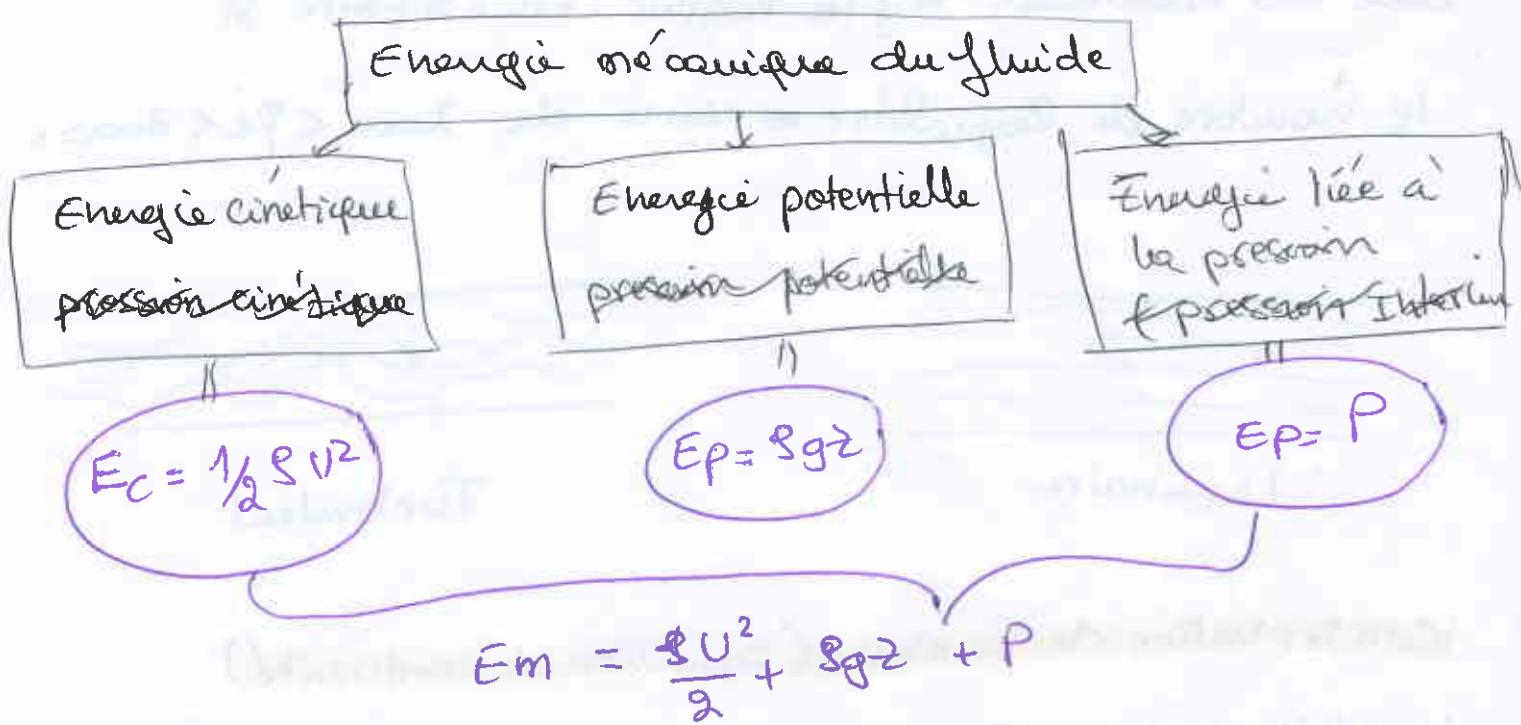


$$\begin{aligned}\dot{Q}_{m_1} &= \dot{Q}_{m_2} = \dot{Q}_m = \rho V_1 S_1 = \rho \\ &= \rho V_2 S_2\end{aligned}$$

$$\frac{\dot{Q}_m}{S} = \frac{\dot{Q}_{m_1}}{S} = \frac{\dot{Q}_{m_2}}{S} \Leftrightarrow V_1 S_1 = V_2 S_2 = Q_{V_1} = Q_{V_2} = Q_V$$

Équation de Bernoulli (Conservation de l'énergie)

les Énergie mécanique du fluide décompose en trois Catégorie :



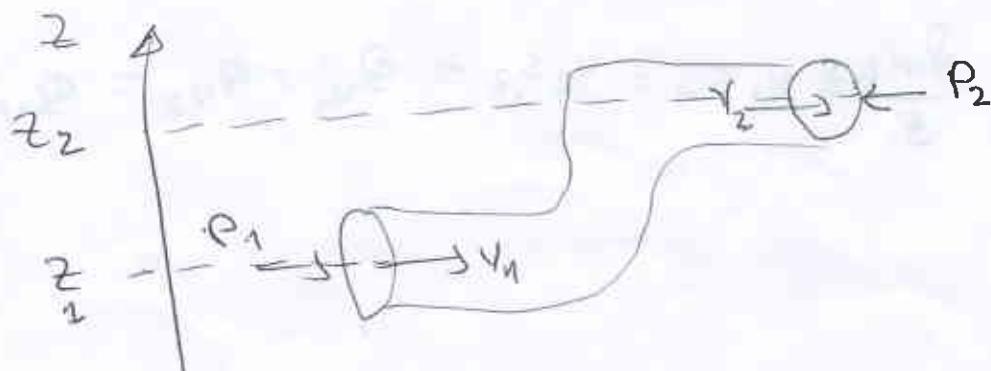
Équation de Bernoulli sans échange de travail

Hypothèse 1/ fluide parfait et incompressible

2/ Ecoulement permanent

3/ conduite lisse.

la Relation de Bernoulli est une équation de conservation de l'énergie mécanique entre deux points de fluide en mouvement



on applique l'équation de la conservation de l'énergie

$$E_{m_1} = E_{m_2} = E_m = \text{cte}$$

$$P_1 + \rho g z_1 + \frac{1}{2} \rho V_1^2 = P_2 + \rho g z_2 + \frac{1}{2} \rho V_2^2$$

$$= P + \rho g z + \frac{1}{2} \rho V^2 = \text{cte}$$

le tableau suivant présente des différents termes de l'équation de Bernoulli et leurs unités:

Équation de Bernoulli

Unité

$$\boxed{\frac{P_1}{\rho}} + \boxed{\frac{V_1^2}{2g}} + \boxed{gz_1} = \boxed{\frac{P_2}{\rho}} + \boxed{\frac{V_2^2}{2}} + \boxed{gz_2}$$

J/kg

○ Énergie cinétique

□ le travail de force de pression

△ Énergie potentielle.

$$\boxed{P_1} + \rho \boxed{\frac{V_1^2}{2}} + \rho g z_1 = \boxed{P_2} + \rho \boxed{\frac{V_2^2}{2}} + \rho g z_2$$

[P]

○ pression cinétique

pression statique

△ pression potentielle.

$$\boxed{\frac{P_1}{\rho g}} + \boxed{\frac{V_1^2}{2g}} + z_1 = \boxed{\frac{P_2}{\rho g}} + \boxed{\frac{V_2^2}{2g}} + z_2$$

[m]

○ hauteur dynamique

P₁ + z₁ hauteur piézométrique

$\frac{P_1}{\rho g}$ hauteur de position

Application de l'équation de Bernoulli

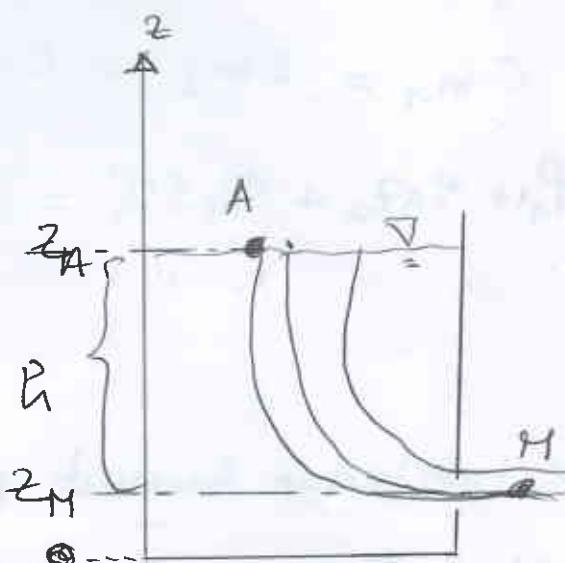
Écoulement par un orifice

parmi les applications de l'équation de Bernoulli le est de calculer

la vitesse de vidange d'un réservoir

à partir d'un orifice de section

très petite.



$$P_A + \rho g z_A + \frac{1}{2} \rho V_A^2 = P_M + \rho g z_M + \frac{1}{2} \rho V_M^2$$

$$\frac{1}{2} P_M = P_A = P_{atm}$$

2) la section de réservoir est très grande, par rapport à
la vitesse considérée comme négligeable. $V_A \ll V_M$

par conséquent

$$P_A + \rho g z_A + \frac{1}{2} \rho V_A^2 = P_M + \rho g z_M + \frac{1}{2} \rho V_M^2$$

$$\cancel{\rho g(z_A - z_M)} = \frac{1}{2} \rho V_M^2 \Rightarrow \cancel{\rho g} h = \frac{1}{2} \rho V_M^2$$

$$V_M^2 = 2gh \Rightarrow V_M = \sqrt{2gh}$$

Tube de Pitot

Le tube de pitot est instrument de mesure de vitesse des fluides utilisée en aéronautique pour mesurer la vitesse de vent.

Sont un tube de Pitot placé dans un fluide.



En supposant que le fluide est non visque incompressible, et stationnaire et uniforme en amont de l'objet on appliquera l'équation de Bernoulli entre les deux points O et le point d'arrêt B.

$$P_0 + \rho g z_0 + \frac{1}{2} \rho V_0^2 = P_B + \rho g z_B + \frac{1}{2} \rho V_B^2$$

$V_A = 0$ puisque c'est le point d'arrêt, $z_A = z_0$

$$P_0 + \frac{1}{2} \rho V_0^2 = P_B \quad \Rightarrow \quad P_B = P_0 + \frac{\rho V_0^2}{2}$$

avec P_0 et V_0 sont la pression et la vitesse d'écoulement uniforme /

$$\begin{aligned} P_A &= P_C = P_0 \\ P_B &= P_D \end{aligned}$$

En appliquant l'équation de hydrostatique entre le point A et B $P_B - P_A = \rho g Dh$

$$\frac{\rho V_0^2}{2} = \rho g Dh \Rightarrow V_0^2 = 2 g Dh$$

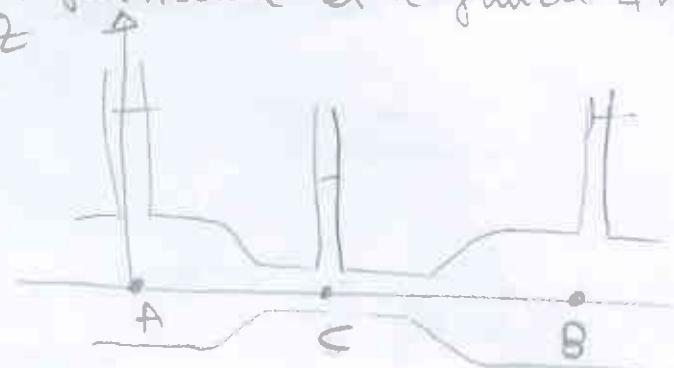
$$V_0 = \sqrt{2 g Dh}$$

(II-7)

Tube de Venturi

Le tube de Venturi est instrument de mesure de Détail du fluide

On suppose que l'écoulement permanent et le fluide incompressible



L'application de l'équation de Bernoulli entre les deux points A et C :

$$P_A + \cancel{\rho g z_A} + \frac{1}{2} \rho V_A^2 = P_C + \cancel{\rho g z_C} + \frac{1}{2} \rho V_C^2 =$$

$$P_B + \cancel{\rho g z_B} + \frac{1}{2} \rho V_B^2$$

$$z_A = z_B = z_C$$

$$P_A + \frac{\rho V_A^2}{2} = P_C + \frac{\rho V_C^2}{2} = P_B + \frac{\cancel{\rho V_B^2}}{2}$$

d'après l'équation de continuité on a : $U_A \cdot S_A = U_C \cdot S_C$

$$U_A = \frac{U_C \cdot S_C}{S_A}$$

on remplace cette équation dans l'équation précédente

$$P_A - P_C = \frac{\rho}{2} \left(\left(\frac{S_A}{S_C} \right)^2 - 1 \right) \times V_A^2 \Rightarrow V_A^2 = \frac{2(P_A - P_C)}{\rho \left(\left(\frac{S_A}{S_C} \right)^2 - 1 \right)}$$

$$V_A = \frac{\rho (P_A - P_c)}{g \left(\frac{S_A}{S_C} \right)^2 - 1}$$

avec $S_A = \frac{\pi d_A^2}{4}$
 $S_C = \frac{\pi d_C^2}{4}$

$$V_A = \sqrt{\frac{2(P_A - P_c)}{g \left(\frac{D_A^4}{D_C^4} - 1 \right)}}$$

$$\phi = V_A \cdot S_A$$

$$\phi = \sqrt{\frac{2(P_A - P_c)}{g \left(\frac{D_A^4}{D_C^4} - 1 \right)}} \times \frac{\pi d_A^2}{4}$$

Équation de Bernoulli avec échange de travail

Une machine hydraulique dans une installation peut être échangée de l'énergie avec le fluide. Elle fournit ou fournit de la puissance au fluide lors d'une pompe et reçoit de l'énergie de fluide lors d'une turbine.

P_{t0} pour une pompe et P_{r0} pour une turbine.

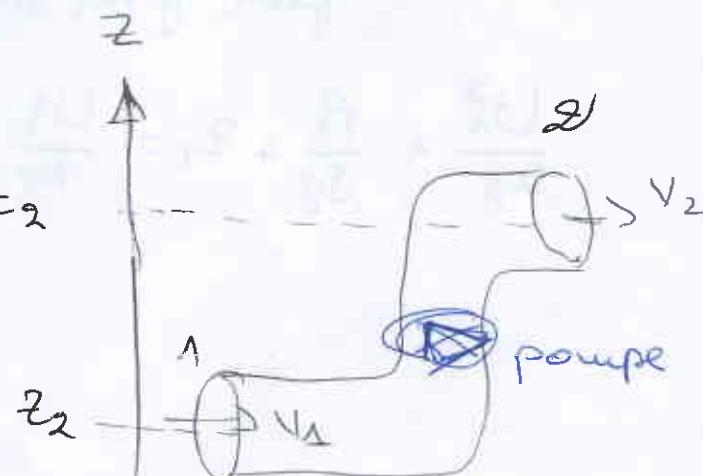
L'application de l'équation de Bernoulli entre les points 1 et 2

$$\frac{1}{2} \rho V_1^2 + \rho g z_1 + P_1 =$$

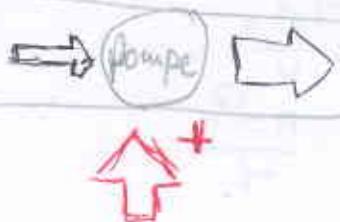
$$\frac{1}{2} (V_2^2 - V_1^2) + \rho g (z_2 - z_1) + (P_2 - P_1) = \frac{P}{\rho g}$$

$$\dot{Q} = \rho d g h_{\text{Machine}}$$

(III - 9)



Cas d'une pompe

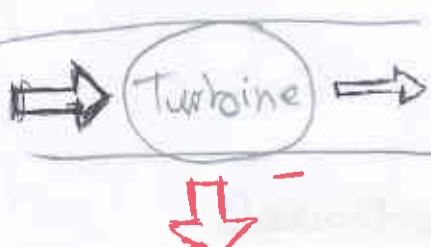


$$\frac{U_1^2}{2} + \frac{P_1}{\rho g} + g z_1 + \frac{P}{\rho g} = \frac{U_2^2}{2} + \frac{P_2}{\rho g} + g z_2$$

en termes de hauteur, en divisant l'équation
par ρg on obtient

$$\frac{U_1^2}{2g} + \frac{P_1}{\rho g} + z_1 + h_{\text{Pompe}} = \frac{U_2^2}{2g} + \frac{P_2}{\rho g} + z_2$$

Cas d'une turbine



$$\frac{U_1^2}{2} + \frac{P_1}{\rho g} + g z_1 = \frac{U_2^2}{2} + \frac{P_2}{\rho g} + g z_2 + h_{\text{Turbine}}$$

en termes de hauteur, en divisant l'équation
par g on obtient :

$$\frac{U_1^2}{2g} + \frac{P_1}{\rho g} + z_1 = \frac{U_2^2}{2g} + \frac{P_2}{\rho g} + z_2 + h_{\text{Turbine}}$$