

# Cours Méthodes Numériques

Dr. Safia RASLAIN Centre Universitaire Abd  
elhafid boussouf-Mila

Institut des Sciences et de Technologie

Département EM-GM

Email: [s.raslain@centre-univ-mila.dz](mailto:s.raslain@centre-univ-mila.dz)

1.0 Mars 2024



# Table des matières

<b>I - Chapitre 1 : Méthodes de résolution des équations non linéaires</b>	<b>4</b>
1. Introduction.....	4
2. Objectifs.....	4
3. Les méthodes utilisées.....	5
3.1. Méthode de la bisection (dichotomie).....	5
3.2. Méthode du point fixe (approximations successives).....	6
3.3. Méthode de Newton-Raphson.....	7
<b>Bibliographie</b>	<b>9</b>

# I Chapitre 1 : Méthodes de résolution des équations non linéaires

## 1. Introduction

Dans la pratique, la plupart des problèmes se ramenant à la résolution d'une équation de la forme  $f(x) = 0$  La résolution de cette équation dépend de la classe à laquelle appartient la fonction  $f$  ( $f$  est un polynôme de degré  $n \geq 3$  ou l'expression  $f$  est complexe). Les méthodes classiques de résolution ne permettent pas de résoudre de tels problèmes, on fait donc appel aux techniques des méthodes numériques. Les méthodes proposées sont : la méthode de la bisection, approximations successives et de Newton-Raphson.

## 2. Objectifs

Ce chapitre vise à :

- Identifier les différentes méthodes numériques pour résoudre les équations non linéaires, telles que la méthode de Newton-Raphson, la méthode de la bisection et la méthode du point fixe.
- Expliquer les principes sous-jacents de chaque méthode et les conditions de convergence.
- Résoudre des équations non linéaires simples à l'aide des méthodes apprises.
- Comparer les méthodes en termes de vitesse de convergence et de précision.
- Proposer une stratégie pour choisir la méthode la plus appropriée selon les spécificités du problème.
- Évaluer l'efficacité des solutions obtenues et justifier le choix des méthodes utilisées.



### 3. Les méthodes utilisées

#### 3.1. Méthode de la bisection (dichotomie)

##### a) Introduction

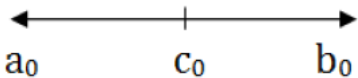
Le but de cette méthode est de construire une suite d'intervalle de plus en plus petites contenant une racine séparée de  $f(x) = 0$ .

##### b) Principe de la méthode

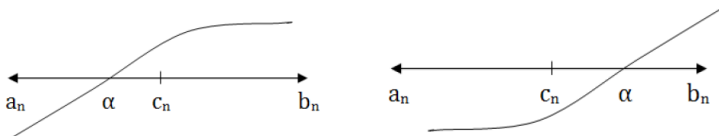
La méthode de dichotomie est basée sur le théorème de la valeur intermédiaire Soit  $f(x) = 0$ , une racine séparée de  $f(x)$  dans  $[a, b]$ .

1- On pose  $[a, b] = [a_0, b_0]$ , on divise  $[a_0, b_0]$  en deux on obtient  $c_0 = \frac{a_0+b_0}{2}$

Si  $f(a_0)f(c_0) < 0$  Alors  $I_1 = [a_1, b_1] = [a_0, c_0]$  Si non  $I_1 = [c_0, b_0]$



et ainsi de suite on construit la suite d'intervalles  $I_n = [c_n, b_n]$  et donc  $c_n = \frac{a_n+b_n}{2}$  Si  $f(a_n)f(c_n) < 0$  Alors  $I_{n+1} = [a_n, b_n]$  Si non  $I_{n+1} = [c_n, b_n]$



2- On prend comme approximation de  $\alpha$  la valeur  $c_n$  en utilisant  $n$  itérations. Plus loin, on verra comment déterminer le nombre d'itération nécessaire  $n$  en se donnant une erreur d'approximation  $\epsilon$  telle que  $|c_n - \alpha| \leq \epsilon$

##### c) Test d'arrêt

$b_{n+1} - a_{n+1} = \frac{b_n - a_n}{2} = \frac{b_0 - a_0}{2^{n+1}}$  D'où  $\alpha$  est racine de  $f(x) = 0$  donc  $c_n - \alpha \leq \frac{b_0 - a_0}{2^{n+1}}$  Si on désire de calculer le nombre d'itération suffisante  $n$  pour approcher  $\alpha$  à  $\epsilon$ , on procède comme suit :  $c_n - \alpha \leq \frac{b_0 - a_0}{2^{n+1}} \leq \epsilon \rightarrow n \geq \frac{\ln\left(\frac{b_0 - a_0}{2\epsilon}\right)}{\ln 2}$  Il suffit de prendre  $n = \frac{\ln\left(\frac{b_0 - a_0}{2\epsilon}\right)}{\ln 2} + 1$

##### d) Exercice

Soit la fonction  $f(x) = x - 0.2\sin(x) - 0.5$  Calculer la valeur approchée par la méthode de bisection avec  $\epsilon = 0,5 \cdot 10^{-1}$  dans  $[0, 2]$ .

##### e) Solution

On calcule le nombre d'itérations suffisants :

$$n \geq \frac{\ln\left(\frac{b_0 - a_0}{2\epsilon}\right)}{\ln 2} \rightarrow n \geq \frac{\ln\left(\frac{2 - 0}{2 \cdot 0,5 \cdot 10^{-1}}\right)}{\ln 2} \rightarrow n \geq 4,32 \rightarrow n = 5$$

n	$a_n$	$b_n$	$c_n$	$f(a_n)$	$f(c_n)$
0	0	2	1	-	+
1	0	1	0.5	-	-
2	0.5	1	0.75	-	+
3	0.5	0.75	0.625	-	+
4	0.5	0.625	0.5625	-	-
5	0.5625	0.625	0.5938	-	-

### 3.2. Méthode du point fixe (approximations successives)

#### a) Introduction

Soit  $g$  une fonction définie et continue sur un intervalle  $[a, b]$ , le point qui vérifie  $x = g(x)$  est dit point fixe de la fonction  $g$  avec  $x \in [a, b]$

#### b) Principe de la méthode

Le principe de cette méthode consiste à transformer l'équation  $f(x) = 0$  sous la forme  $x = g(x)$ , pour chercher le point fixe  $x$  de la fonction  $g(x)$  on crée la suite :  $x_{n+1} = g(x_n)$  ( $n = 1, 2, 3, \dots$ ), avec une valeur initiale  $x_0$  donnée. La Méthode des approximations successives utilise une procédure itérative simple. On démarre de  $x_0$ , on calcule  $x_1 = g(x_0)$  ensuite  $x_2 = g(x_1) \dots x_{n+1} = g(x_n)$ . Le problème principal est de savoir si la suite des mesures  $x_1, x_2, \dots, x_{n+1}$  converge vers la solution  $x$  de  $g(x)$ .

#### Exemple :

Écrire l'équation  $f(x) = 0$  sous la forme  $x = g(x)$  si  $f(x) = \ln x - x^2 + 2$ . On peut écrire

$$x = g_1(x) = \ln x - x^2 + 2 + x$$

$$x = g_2(x) = e^{x^2-2}$$

$$x = g_3(x) = \sqrt{\ln x + 2}$$

Pour pouvoir choisir la forme de  $g$  adéquate pour le calcul, un critère de convergence de cette méthode doit être vérifié.

#### c) Critère de convergence

Soit  $g$  une fonction dérivable définie sur l'intervalle  $[a, b]$  tel que  $|\dot{g}(x)| \leq k < 1 \forall x \in [a, b]$ . Le processus itératif  $x_{n+1} = g(x_n)$  ( $n = 1, 2, \dots$ ) converge indépendamment de la valeur de  $x_0$  vers l'unique point fixe  $x$  de  $g(x)$ . Si plusieurs formes de  $g$  vérifient cette condition, on aura plusieurs valeurs de  $k$ . On choisit celle avec la valeur minimale de  $k$ .

En pratique, la valeur de  $k$  est :  $k = \max_{x \in [a, b]} |\dot{g}(x)|$

#### d) Test d'arrêt

On peut arrêter les calculs lorsque la différence absolue entre deux itérations successives est inférieure à une certaine précision  $\varepsilon$  donnée.

$$|x_{n+1} - x_n| < \varepsilon$$

#### e) Exercice

trouver la première racine de l'équation  $f(x) = x^2 + 3e^x - 12$  qui appartient à  $[1, 2]$  avec une précision  $\varepsilon = 0,01$

#### f) Solution

On écrit cette fonction sous la forme  $x = g(x)$ . On peut écrire :

$$x = g_1(x) = x^2 + 3e^x - 12 + x$$

$$x = g_2(x) = \sqrt{12 - 3e^x}$$

$$x = g_3(x) = \ln \frac{12-x^2}{3}$$

Vérifions la condition de convergence pour la fonction  $g_3(x)$

$$k = \max_{x \in [a, b]} |\dot{g}(x)|$$

$$k_3 = \max_{x \in [1,2]} |\dot{g}_3(x)| = \max_{x \in [1,2]} \left| \frac{-2x}{12-x^2} \right|$$

On a

$$\dot{g}_3(1) = -0.181$$

$$\dot{g}_3(2) = -0.5 \text{ Donc}$$

$$k_3 = \max_{x \in [1,2]} |\dot{g}_3(x)| = 0.5 < 1, \text{ cette forme converge.}$$

$$\text{Donc on écrit : } x_{n+1} = g_3(x_n) = \ln \frac{12-x^2}{3} \quad (n = 1, 2, \dots)$$

La valeur initiale  $x_0 = 1.5$  (le milieu de l'intervalle donné)

n	$x_i$	$ x_{n+1} - x_n $
0	1.179	0.321
1	1.263	0.084
2	1.244	0.019
3	1.248	0.009

$$|x_4 - x_3| = 0.009 < 0.01, \text{ la solution est } x_4 = 1.248$$

Pour voir la vidéo cliquer ici<sup>1</sup>

### 3.3. Méthode de Newton-Raphson

#### a) Introduction

La méthode de Newton est utilisée pour résoudre l'équation  $f(x) = 0$  sous les conditions de convergence suivantes :

- 1-  $f(a)f(b) < 0$
- 2- La fonction  $f$  est deux fois dérivable,  $f'(x)$  et  $f''(x)$
- 3- Si  $x_0$  est une solution de départ :  $f(x_0)f''(x_0) > 0$

#### b) Procédure de calcul

D'après l'équation de la tangente à la courbe de  $f$  au point  $(x_0, f(x_0))$  donnée par  $y = f'(x_0)(x - x_0) + f(x_0)$  Dans

la figure 1 on prend  $x_0 = b$ . le point  $x_1$  constitue une première approximation de  $\alpha$  alors:

$$x_k = x_{k-1} - \frac{f(x_{k-1})}{f'(x_{k-1})}, k = 1, \dots, n$$

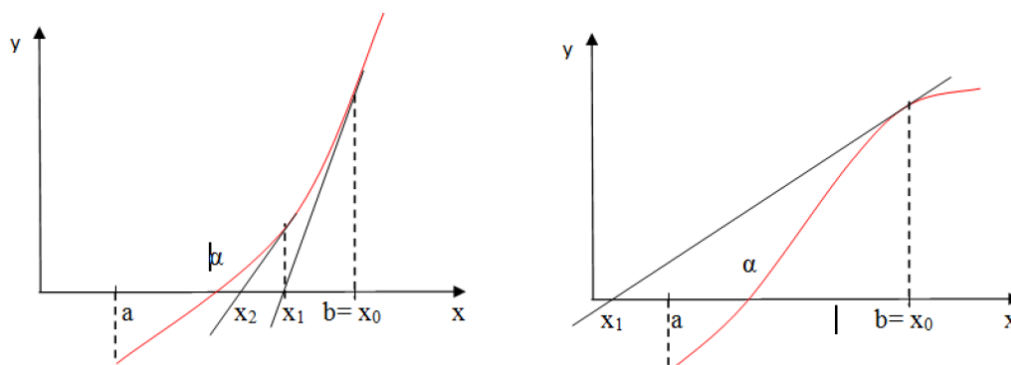


Figure 2: Convergence et divergence

**Remarque :**

---

On constate que le choix de la condition initial  $x_0$  peut influencer sur la convergence de la méthode



# Bibliographie

K. MEBARKI , Analyse Numérique, Cours, 2ème année licence mathématiques , Université Abderrahmane Mira de Béjaia.

A. Boutayeb , M. Derouich , M. Lamlili et W. Boutayeb , Analyse Numérique : SMA-SMI S4.

P. GOATIN , Analyse Numérique , Université du Sud Toulon-Var ISITV - 1ère année.

Dr BOUSSOUFI Mustapha , Méthodes Numériques , Université des sciences et de technologie MOHAMED BOUDIAF D'oran - Conforme au programme de la 2eme année licence.

---

1. Méthode de point fixe -partie theorique - [https://www.youtube.com/watch?v=a1cJNdIZgDM&ab\\_channel=doit%21](https://www.youtube.com/watch?v=a1cJNdIZgDM&ab_channel=doit%21)