

1. APPLICATION LINÉAIRE
2. RAPPELS SUR LES DÉTERMINANTS

Application linéaire

Comprendre l'Algèbre linéaire ?

Comprendre l'Algèbre linéaire ?

Comprendre l'Algèbre linéaire 1 ?

Problème réel → Relation linéaire → Matrice associée → système linéaire

Comprendre l'Algèbre linéaire ?

Comprendre l'Algèbre linéaire 1 ?

Problème réel \rightarrow Relation linéaire \rightarrow Matrice associée \rightarrow système linéaire

Comprendre l'Algèbre linéaire 2 ?

Travailler sur l'endomorphisme revient à manipuler ses matrices pour simplifier les calculs

Comprendre l'Algèbre linéaire ?

Comprendre l'Algèbre linéaire 1 ?

Problème réel \rightarrow Relation linéaire \rightarrow Matrice associée \rightarrow système linéaire

Comprendre l'Algèbre linéaire 2 ?

Travailler sur l'endomorphisme revient à manipuler ses matrices pour simplifier les calculs

Definition

On dit que $f : E \rightarrow F$ est une application linéaire si

$$f(x + y) = f(x) + f(y),$$

$$f(\alpha \cdot x) = \alpha f(x),$$

$\forall x, y \in E, \forall \alpha \in \mathbb{K}$.

Comprendre l'Algèbre linéaire ?

Comprendre l'Algèbre linéaire 1 ?

Problème réel \rightarrow Relation linéaire \rightarrow Matrice associée \rightarrow système linéaire

Comprendre l'Algèbre linéaire 2 ?

Travailler sur l'endomorphisme revient à manipuler ses matrices pour simplifier les calculs

Definition

On dit que $f : E \rightarrow F$ est une application linéaire si

$$f(x + y) = f(x) + f(y),$$

$$f(\alpha \cdot x) = \alpha f(x),$$

$\forall x, y \in E, \forall \alpha \in \mathbb{K}$.

Definition

On dit que $f : E \rightarrow F$ est une application linéaire si

$$f(x + \alpha y) = f(x) + \alpha f(y),$$

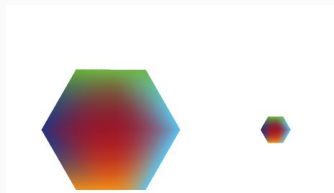
$$\forall x, y \in E, \forall \alpha \in \mathbb{K}.$$

Definition

On dit que $f : E \rightarrow F$ est une application linéaire si

$$f(x + \alpha y) = f(x) + \alpha f(y),$$

$\forall x, y \in E, \forall \alpha \in \mathbb{K}$.



Definition

Soit $f : E \rightarrow F$ une application linéaire.

1. On appelle noyau de f , l'ensemble défini par:

$$\ker f = \{x \in E : f(x) = 0_F\}.$$

2. On appelle image de f , l'ensemble défini par:

$$\operatorname{Im} f = \{y \in F \exists x \in E : y = f(x)\}.$$

Definition

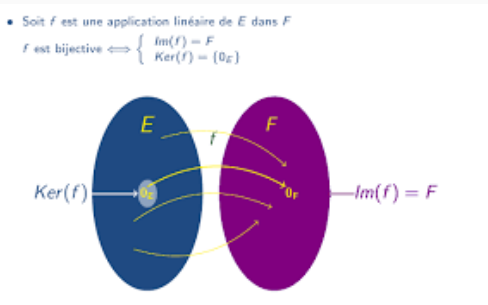
Soit $f : E \rightarrow F$ une application linéaire.

1. On appelle noyau de f , l'ensemble défini par:

$$\ker f = \{x \in E : f(x) = 0_F\}.$$

2. On appelle image de f , l'ensemble défini par:

$$\operatorname{Im} f = \{y \in F \exists x \in E : y = f(x)\}.$$



Definition

Soit $f : E \rightarrow F$ une application linéaire et E de dimension finie. On appelle rang de f , noté $rg(f)$ la dimension de Imf , c'est à dire

$$rg(f) = dim Imf.$$

Definition

Soit $f : E \rightarrow F$ une application linéaire et E de dimension finie. On appelle rang de f , noté $rg(f)$ la dimension de Imf , c'est à dire

$$rg(f) = dimImf.$$

Theorem

Soit $f : E \rightarrow F$ une application linéaire et E de dimension finie, alors:

$$dimE = dimkerf + dimImf.$$

Theorem

(Caractérisation de l'injectivité/surjectivité par l'image d'une base)

Soit f une application linéaire de E dans F . On suppose que E possède une base $(e_i)_{i \in I}$.

(i) *f est surjective si et seulement si $F = \text{Vect} \{(f(e_i))_{i \in I}\}$,*

Theorem

(Caractérisation de l'injectivité/surjectivité par l'image d'une base)

Soit f une application linéaire de E dans F . On suppose que E possède une base $(e_i)_{i \in I}$.

- (i) f est surjective si et seulement si $F = \text{Vect} \{(f(e_i))_{i \in I}\}$,*
- (ii) f est injective si et seulement si $(f(e_i))_{i \in I}$ est libre,*

Theorem

(Caractérisation de l'injectivité/surjectivité par l'image d'une base)

Soit f une application linéaire de E dans F . On suppose que E possède une base $(e_i)_{i \in I}$.

- (i)** *f est surjective si et seulement si $F = \text{Vect} \{(f(e_i))_{i \in I}\}$,*
- (ii)** *f est injective si et seulement si $(f(e_i))_{i \in I}$ est libre,*
- (iii)** *f est bijective si et seulement si $(f(e_i))_{i \in I}$ est une base de F .*

Example

1. Considérons l'application:

$$\begin{aligned} g : \mathbb{R}^2 &\longrightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x, y) &\longmapsto (x + 2y, x + 2y, 3x - y). \end{aligned}$$

Example

1. Considérons l'application:

$$\begin{aligned} g : \mathbb{R}^2 &\longrightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x, y) &\longmapsto (x + 2y, x + 2y, 3x - y). \end{aligned}$$

Soit $\{(1, 0), (0, 1)\}$ une base de \mathbb{R}^2 . Comme

$$g((1, 0)) = (1, 1, 3), \quad g((0, 1)) = (2, 2, -1)$$

et $\{(1, 1, 3), (2, 2, -1)\}$ est libre, alors g est injective.

2. Soit l'endomorphisme h défini par

$$\begin{aligned} h : \mathbb{R}_3[X] &\longrightarrow \mathbb{R}_3[X] \\ P &\longmapsto P + XP'. \end{aligned}$$

2. Soit l'endomorphisme h défini par

$$\begin{aligned} h : \mathbb{R}_3[X] &\longrightarrow \mathbb{R}_3[X] \\ P &\longmapsto P + XP'. \end{aligned}$$

$\{1, X, X^2, X^3\}$ est une base de $\mathbb{R}_3[X]$. On a

$$h(1) = 1, \quad h(X) = 1 + X, \quad h(X^2) = 3X^2 \quad \text{et} \quad h(X^3) = 4X^3.$$

Comme $\{1, 1 + X, 3X^2, 4X^3\}$ est libre et

$$\dim \mathbb{R}_3[X] = \text{Card}\{1, 1 + X, 2X + 3X^2, 3X^2 + 4X^3\} = 4.$$

Alors, $\{1, 1 + X, 2X + 3X^2, 3X^2 + 4X^3\}$ est une base de $\mathbb{R}_3[X]$ et h est bijective.

Theorem

(Application linéaire entre espaces vectoriels de même dimensions finies) Soient E et F deux \mathbb{K} -espaces vectoriels de dimensions finies égales et f une application linéaire de E dans F . Alors,

$$f \text{ est bijective} \iff f \text{ est injective} \iff f \text{ est surjective.}$$

Definition

Soient $f : E \rightarrow F$ une application linéaire, E et F de dimensions finies et $B = \{e_1, e_2, \dots, e_p\}$ une base de E et $B' = \{e'_1, e'_2, \dots, e'_n\}$ une base de F .

On appelle matrice de f relativement aux bases B et B' la matrice dont les colonnes sont formées par $\{f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_p)\}$. On la note $\text{Mat}(f)_{B'}^B$. Ainsi:

$$\text{Mat}(f)_{B'}^B = \begin{pmatrix} f(e_1) & f(e_2) & \cdots & f(e_p) \\ a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1p} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2p} \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{np} \end{pmatrix} \begin{matrix} e'_1 \\ e'_2 \\ \vdots \\ e'_n \end{matrix}$$

Example

Soit l'application linéaire

$$\begin{aligned} f : \quad \mathbb{R}^3 &\longrightarrow \mathbb{R}^2 \\ (x, y, z) &\longmapsto (x + y, x + 3y + 2z) \end{aligned}$$

Rappels sur les déterminants

Definition

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, on définit par récurrence une application

$$\begin{aligned} \det : \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) &\longrightarrow \mathbb{K} \\ A &\longmapsto \det A \end{aligned}$$

de la manière suivante:

Definition

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, on définit par récurrence une application

$$\begin{aligned} \det : \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) &\longrightarrow \mathbb{K} \\ A &\longmapsto \det A \end{aligned}$$

de la manière suivante:

1. Si $n = 1$, $A = (a)$ on pose $\det A = a$.

2. Si $n > 1$, $\det A = \sum_{i=1}^n (-1)^{q+i} a_{iq} \times (S_{iq}) = \sum_{j=1}^n (-1)^{p+j} a_{pj} \times (S_{pj})$.

avec S_{pq} la matrice carrée d'ordre $n - 1$, obtenue en supprimant à A la $p^{\text{ième}}$ ligne et la $q^{\text{ième}}$ colonne.

Definition

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, on définit par récurrence une application

$$\begin{aligned} \det : \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) &\longrightarrow \mathbb{K} \\ A &\longmapsto \det A \end{aligned}$$

de la manière suivante:

1. Si $n = 1$, $A = (a)$ on pose $\det A = a$.

2. Si $n > 1$, $\det A = \sum_{i=1}^n (-1)^{q+i} a_{iq} \times (S_{iq}) = \sum_{j=1}^n (-1)^{p+j} a_{pj} \times (S_{pj})$.

avec S_{pq} la matrice carrée d'ordre $n - 1$, obtenue en supprimant à A la $P^{i\text{ème}}$ ligne et la $q^{i\text{ème}}$ colonne.

Le scalaire $\det A$ est dit déterminant de A et on le note habituellement:

$$\det A = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1p} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2p} \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{np} \end{vmatrix}.$$

Example

1) Déterminant d'une matrice 2×2 .

Soit $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ une matrice carrée d'ordre 2. On a

Example

1) Déterminant d'une matrice 2×2 .

Soit $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ une matrice carrée d'ordre 2. On a

$$\det A = \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc.$$

Example

1) Déterminant d'une matrice 2×2 .

Soit $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ une matrice carrée d'ordre 2. On a

$$\det A = \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc.$$

2) Déterminant d'une matrice 3×3 .

Soit $A = \begin{pmatrix} x & a & b \\ y & c & d \\ z & e & f \end{pmatrix}$ une matrice carrée d'ordre 3. On

a

Example

1) Déterminant d'une matrice 2×2 .

Soit $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ une matrice carrée d'ordre 2. On a

$$\det A = \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc.$$

2) Déterminant d'une matrice 3×3 .

Soit $A = \begin{pmatrix} x & a & b \\ y & c & d \\ z & e & f \end{pmatrix}$ une matrice carrée d'ordre 3. On

a

$$\det A = \begin{vmatrix} x & a & b \\ y & c & d \\ z & e & f \end{vmatrix} = x \begin{vmatrix} c & d \\ e & f \end{vmatrix} - y \begin{vmatrix} a & b \\ e & f \end{vmatrix} + z \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix}.$$

Proposition

Soient $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

- i) *Le déterminant d'une matrice diagonale ou triangulaire est égal au produit de ses éléments diagonaux.*

Proposition

Soient $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

- i) *Le déterminant d'une matrice diagonale ou triangulaire est égal au produit de ses éléments diagonaux.*
- ii) *$\det A = \det {}^t A$, où ${}^t A$ est la matrice transposée de A .*

Proposition

Soient $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

- i) *Le déterminant d'une matrice diagonale ou triangulaire est égal au produit de ses éléments diagonaux.*
- ii) *$\det A = \det {}^t A$, où ${}^t A$ est la matrice transposée de A .*
- iii) *$\det(AB) = \det A \cdot \det B$.*

Proposition

Soient $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

- i) *Le déterminant d'une matrice diagonale ou triangulaire est égal au produit de ses éléments diagonaux.*
- ii) *$\det A = \det {}^t A$, où ${}^t A$ est la matrice transposée de A .*
- iii) *$\det(AB) = \det A \cdot \det B$.*
- iv) *Si A est inversible, alors $\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det A}$.*

Proposition

Soient $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

- i) *Le déterminant d'une matrice diagonale ou triangulaire est égal au produit de ses éléments diagonaux.*
- ii) *$\det A = \det {}^t A$, où ${}^t A$ est la matrice transposée de A .*
- iii) *$\det(AB) = \det A \cdot \det B$.*
- iv) *Si A est inversible, alors $\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det A}$.*
- v) *Si une colonne (ligne) de A est nulle, alors $\det A = 0$.*

Proposition

Soient $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

- i)** *Le déterminant d'une matrice diagonale ou triangulaire est égal au produit de ses éléments diagonaux.*
- ii)** *$\det A = \det {}^t A$, où ${}^t A$ est la matrice transposée de A .*
- iii)** *$\det(AB) = \det A \cdot \det B$.*
- iv)** *Si A est inversible, alors $\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det A}$.*
- v)** *Si une colonne (ligne) de A est nulle, alors $\det A = 0$.*
- vi)** *Si $\alpha \in K$, alors $\det(\alpha A) = \alpha^n \det A$.*

Theorem

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. On peut associer un unique scalaire, appelé déterminant de A et caractérisé par:

- 1. Si tous les éléments d'une ligne (ou colonne) d'une matrice A sont nuls alors $\det(A) = 0$.*

Theorem

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. On peut associer un unique scalaire, appelé déterminant de A et caractérisé par:

- 1. Si tous les éléments d'une ligne (ou colonne) d'une matrice A sont nuls alors $\det(A) = 0$.*
- 2. Si deux lignes (ou deux colonnes) d'un déterminant sont proportionnelles (ou identiques) alors il est nul.*

Theorem

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. On peut associer un unique scalaire, appelé déterminant de A et caractérisé par:

- 1. Si tous les éléments d'une ligne (ou colonne) d'une matrice A sont nuls alors $\det(A) = 0$.*
- 2. Si deux lignes (ou deux colonnes) d'un déterminant sont proportionnelles (ou identiques) alors il est nul.*
- 3. Si l'on permute deux lignes (ou deux colonnes) d'un déterminant, le signe du déterminant est changé.*

Theorem

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. On peut associer un unique scalaire, appelé déterminant de A et caractérisé par:

1. Si tous les éléments d'une ligne (ou colonne) d'une matrice A sont nuls alors $\det(A) = 0$.
2. Si deux lignes (ou deux colonnes) d'un déterminant sont proportionnelles (ou identiques) alors il est nul.
3. Si l'on permute deux lignes (ou deux colonnes) d'un déterminant, le signe du déterminant est changé.
4. Si chaque élément d'une ligne (ou colonne) est multiplié par un scalaire k , le déterminant est multiplié par k .

Theorem

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. On peut associer un unique scalaire, appelé déterminant de A et caractérisé par:

- 1. Si tous les éléments d'une ligne (ou colonne) d'une matrice A sont nuls alors $\det(A) = 0$.*
- 2. Si deux lignes (ou deux colonnes) d'un déterminant sont proportionnelles (ou identiques) alors il est nul.*
- 3. Si l'on permute deux lignes (ou deux colonnes) d'un déterminant, le signe du déterminant est changé.*
- 4. Si chaque élément d'une ligne (ou colonne) est multiplié par un scalaire k , le déterminant est multiplié par k .*
- 5. Si on ajoute aux éléments d'une ligne (ou colonne) k fois les éléments correspondants d'une autre ligne (ou colonne), la valeur du déterminant reste inchangée.*

Example

1. On a

$$\det \begin{pmatrix} -4 & 2 & -12 & 17 \\ 11 & 3 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 0,$$

car tous les éléments de la ligne 4 sont nuls.

Example

1. On a

$$\det \begin{pmatrix} -4 & 2 & -12 & 17 \\ 11 & 3 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 0,$$

car tous les éléments de la ligne 4 sont nuls.

2. On a

$$\det \begin{pmatrix} -2 & -2 & 4 \\ -4 & -8 & 8 \\ 1 & -2 & -2 \end{pmatrix} = 0,$$

car $C_2 = 2C_1$.

Example

1. On a

$$\det \begin{pmatrix} -4 & 2 & -12 & 17 \\ 11 & 3 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 0,$$

car tous les éléments de la ligne 4 sont nuls.

2. On a

$$\det \begin{pmatrix} -2 & -2 & 4 \\ -4 & -8 & 8 \\ 1 & -2 & -2 \end{pmatrix} = 0,$$

car $C_2 = 2C_1$.

3. On a

$$\det \begin{pmatrix} -1 & 2 & 3 \\ 11 & 5 & -3 \\ 2 & -1 & 1 \end{pmatrix} = -\det \begin{pmatrix} 11 & 5 & -3 \\ -1 & 2 & 3 \\ 2 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 5 & 11 & 0 \\ 2 & -1 & -3 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

4. On a

$$\begin{aligned}\det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix} &= \det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -1+1 & 1+2 & 1+0 \\ 2-2 \times 1 & 1-2 \times 2 & 1-2 \times 0 \end{pmatrix} \\ &= \det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 5 & 1 \end{pmatrix} = 3 \times 1 - 1 \times 5 = -2.\end{aligned}$$

Pour calculer l'inverse d'une matrice A d'ordre n , dont on sait qu'elle est inversible, on procède de la façon suivante :

1. On considère la matrice E de taille $n \times 2n$, dont les n premières colonnes sont celles de A et les n dernières colonnes sont celles de I_n .
2. On applique à E des transformations élémentaires sur lignes de sorte que les n premières colonnes de E se transforment en I_n , dès lors les n dernières colonnes de la matrice transformée forment la matrice inverse de A .

Example

1. Calculons l'inverse de la matrice $\begin{pmatrix} 0 & 11 \\ -2 & 3 \end{pmatrix}$. Pour cela

$$\left(\begin{array}{cc|cc} 0 & 11 & 1 & 0 \\ -2 & 3 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

Example

1. Calculons l'inverse de la matrice $\begin{pmatrix} 0 & 11 \\ -2 & 3 \end{pmatrix}$. Pour cela

$$L_1 \longleftrightarrow L_2 \quad \begin{pmatrix} 0 & 11 & | & 1 & 0 \\ -2 & 3 & | & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
$$\begin{pmatrix} -2 & 3 & | & 0 & 1 \\ 0 & 11 & | & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Example

1. Calculons l'inverse de la matrice $\begin{pmatrix} 0 & 11 \\ -2 & 3 \end{pmatrix}$. Pour cela

$$\begin{array}{l} L_1 \longleftrightarrow L_2 \\ L_1 \longrightarrow -\frac{1}{2}L_1 \\ L_2 \longrightarrow \frac{1}{11}L_2 \end{array} \quad \begin{pmatrix} 0 & 11 & | & 1 & 0 \\ -2 & 3 & | & 0 & 1 \\ -2 & 3 & | & 0 & 1 \\ 0 & 11 & | & 1 & 0 \\ 1 & -\frac{3}{2} & | & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & | & \frac{1}{11} & 0 \end{pmatrix}$$

Example

1. Calculons l'inverse de la matrice $\begin{pmatrix} 0 & 11 \\ -2 & 3 \end{pmatrix}$. Pour cela

$$\begin{array}{l} L_1 \longleftrightarrow L_2 \\ L_1 \longrightarrow -\frac{1}{2}L_1 \\ L_2 \longrightarrow \frac{1}{11}L_2 \\ L_1 \longrightarrow L_1 + \frac{3}{2}L_2 \end{array} \begin{array}{l} \left(\begin{array}{cc|cc} 0 & 11 & 1 & 0 \\ -2 & 3 & 0 & 1 \end{array} \right) \\ \left(\begin{array}{cc|cc} -2 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 11 & 1 & 0 \end{array} \right) \\ \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & -\frac{3}{2} & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{11} & 0 \end{array} \right) \\ \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & \frac{3}{22} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{11} & 0 \end{array} \right), \end{array}$$

Theorem

Si A est une matrice inversible, alors

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} {}^t \text{com}(A)$$

Example

1. Soit $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ une matrice inversible (i. e $ad - bc \neq 0$). Dans ce cas,

$$\text{com}(A) = \begin{pmatrix} d & -c \\ -b & a \end{pmatrix},$$

et par suite

$$A^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}.$$

2. Soit

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & -2 & 4 \\ 3 & -1 & -3 \end{pmatrix}.$$

La matrice A est inversible, puisque $\det(A) = 14 \neq 0$. La comatrice de A est:

$$\text{com}(A) = \begin{pmatrix} \begin{vmatrix} -2 & 4 \\ -1 & -3 \end{vmatrix} & -\begin{vmatrix} 2 & 4 \\ 3 & -3 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 2 & -2 \\ 3 & -1 \end{vmatrix} \\ -\begin{vmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -3 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 3 & -3 \end{vmatrix} & -\begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 3 & -1 \end{vmatrix} \\ \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ -2 & 4 \end{vmatrix} & -\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 4 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 2 & -2 \end{vmatrix} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 & 18 & 4 \\ -1 & -6 & 1 \\ 2 & -2 & -2 \end{pmatrix}.$$

Par conséquent:

$$A^{-1} = \frac{1}{14} \begin{pmatrix} 10 & 18 & 4 \\ -1 & -6 & 1 \\ 2 & -2 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{5}{7} & -\frac{1}{14} & \frac{1}{7} \\ \frac{9}{7} & -\frac{3}{7} & -\frac{1}{7} \\ \frac{2}{7} & \frac{1}{14} & -\frac{1}{7} \end{pmatrix}.$$