

Chapitre III: Cisaillement simple

III.1 Définition

Une pièce est sollicitée au cisaillement lorsqu'elle tend à se séparer en deux tronçons qui glissent l'un par rapport à l'autre dans le plan d'une section droite grâce à deux forces directement égales et opposées, exemple:

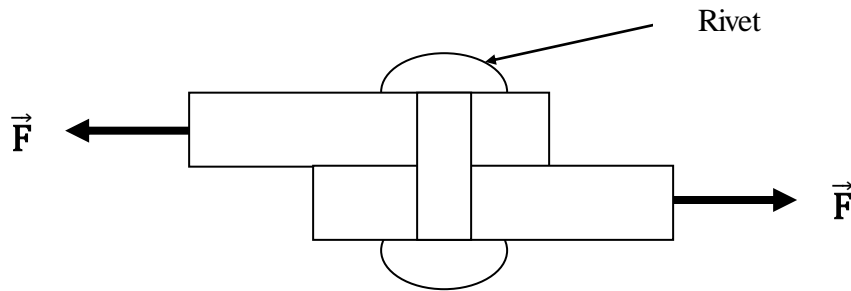


Figure (III.1): Cisaillement d'un rivet

III.2 Effort tranchant T

Une force qui agit le long d'un plan coupant un corps est appelée force de cisaillement ou effort tranchant T. Pour déterminer cet effort, on utilise la méthode des sections.

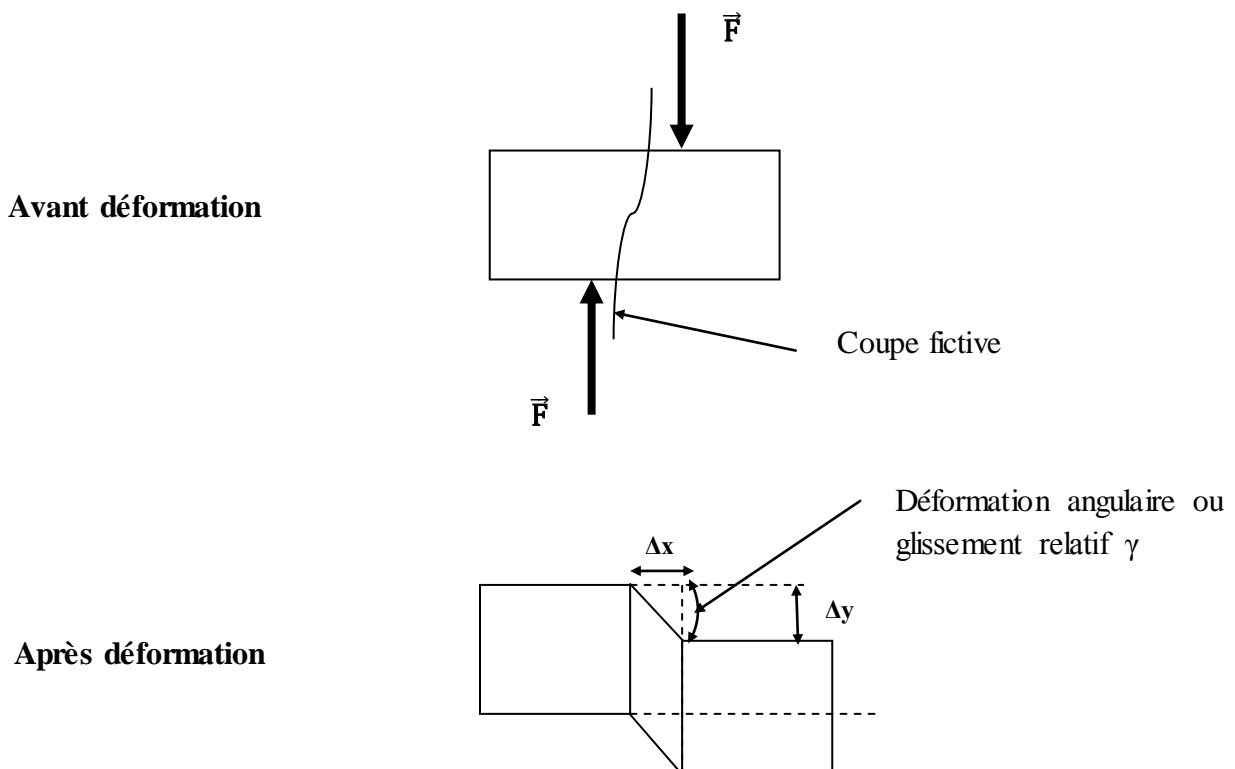


Figure (III.2): Déformation d'une pièce sollicitée au Cisaillement

Le signe conventionnel de l'effort tranchant T est:

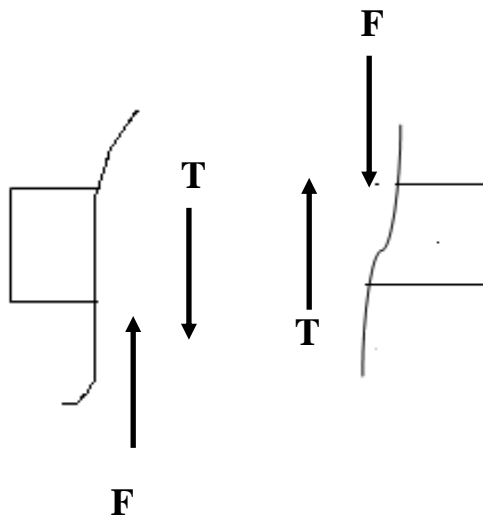


Figure (III.3): Signe conventionnel de T

Si on prend le tronçon gauche

$$\begin{array}{ccccc}
 \sum \vec{F} = \vec{0} & \longrightarrow & \sum F_y = 0 & \longrightarrow & F - T = 0 \\
 & & & \longrightarrow & \boxed{T = F}
 \end{array}$$

III.3 Contrainte tangentielle de cisaillement τ

La force de cisaillement divisée par la surface sur laquelle elle agit est appelée contrainte tangentielle de cisaillement τ .

$$\boxed{\tau = \frac{T}{A}} \dots\dots\dots(III.1)$$

Avec A la surface cisailée

NOTE: l'expression (1) donne la contrainte moyenne de cisaillement τ_{moy} sur toute la surface.

III.4 Essai de cisaillement

Soit le graphe $\tau=f(\gamma)$ qui montre le comportement d'une pièce soumise à un essai de cisaillement.

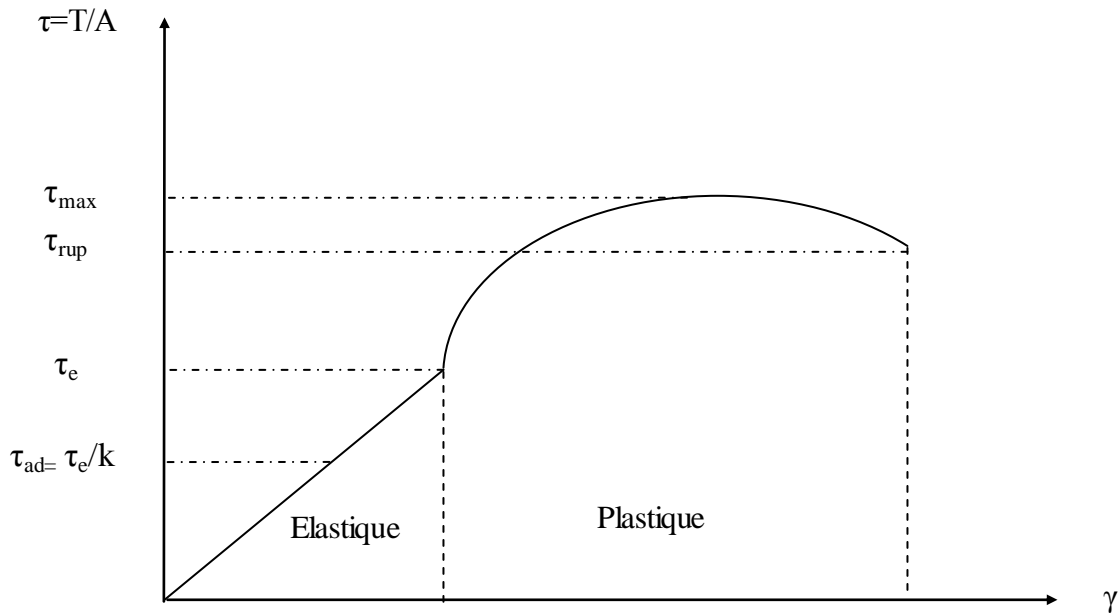


Figure (III.4): Essai de cisaillement

Avec :

τ_e : Contrainte élastique

τ_{ad} : Contrainte pratique ou admissible

τ_{max} : Contrainte maximale

τ_{rup} : Contrainte de rupture

k : Coefficient de sécurité

III.4.1 Critère de résistance

Pour qu'une pièce sollicitée au cisaillement résiste en toute sécurité, il faut que:

$$\tau_{max} \leq \tau_{ad} = \frac{\tau_e}{k} \dots\dots\dots (III.2)$$

Remarque importante:

Pour qu'il y ait un cisaillement, il faut que:

$$\boxed{\tau \geq \tau_{\text{rup}}} \dots\dots\dots \text{(III.3)}$$

III.4.2 Déformation angulaire ou glissement relatif γ

Dans le cas du cisaillement, on a une déformation angulaire γ .

On a $\text{tg } \gamma = \frac{\Delta y}{\Delta x}$ et comme γ est très petit (domaine élastique), on a:

$$\text{tg } \gamma = \gamma \quad \longrightarrow \quad \boxed{\gamma = \frac{\Delta y}{\Delta x}} \dots\dots\dots \text{(III.4)}$$

III.4.3 Module d'élasticité transversal G ou module de COULOMB

D'après l'essai de cisaillement et dans le domaine élastique:

$$\boxed{\tau = G \gamma} \dots\dots\dots \text{(III.5)}$$

De (III.5): $\boxed{\gamma = \frac{\tau}{G}}$

On constate quand $G \nearrow$ augmente, la déformation angulaire $\gamma \searrow$ diminue.

Le module G appelé module d'élasticité transversal ou module de COULOMB est une propriété du matériau et représente une résistance à la déformation.

On donne quelques valeurs G pour certains matériaux:

Matériau	acier	cuivre	aluminium
G [MPa]	80000	48000	28000

Tableau (III.1): Valeurs du module d'élasticité transversal G

Des équations (1) et (5), on obtient une autre formule de la déformation angulaire donnée par :

$$\gamma = \frac{T}{G A} \dots\dots\dots (III.6)$$

III.4.4 Relation entre le module d'élasticité transversal G et le module d'élasticité longitudinal E

Elle existe une relation entre le module d'élasticité transversal G et le module d'élasticité longitudinal E qui est:

$$G = \frac{E}{2(1 + \mu)} \dots\dots\dots (III.7)$$