

**TD N° 01**

**Exercice N° 01 :**

Un moteur à courant continu à excitation indépendante parfaitement compensé présente les caractéristiques nominales suivantes :  $U=220V$ ,  $I=20A$ ,  $i_{ex}=1,5A$ , résistance d'induit  $R=1\Omega$ ,  $N=1200tr/min$ .

ce moteur fonctionne sur une charge dont le couple résistant varie en fonction de la vitesse de rotation.  $Cr=f(N)$  de cette machine est assimilée à une droite passant par les points :  $(N(tr/min), Cr(Nm))$  ;  $(0,10)$  ,  $(2000,50)$ .

1) l'intensité du courant d'excitation est maintenue constante à  $1.5A$ .

\* Calculer le rapport de proportionnalité  $K$  ( $Vs/rd$ ) entre la fem  $E$  et vitesse de rotation  $N$ . (**rep.**  $k = \frac{5}{\pi} vs/rd$ )

\* Montrer que la caractéristique mécanique du couple a pour équation :  $Ce = \frac{5}{\pi} (U - \frac{N}{6})$ .

\* Trouver l'équation de la droite  $Cr=f(N)=aN+b$ . (**rep.**  $a=0.02$ ,  $b=10$ ).

2) pour régler la vitesse de l'ensemble « moteur+charge », on agit sur la tension d'alimentation de l'induit en maintenant toujours  $i_{ex}=1.5A$ .

\* le démarrage du groupe se fait sans rhéostat : Calculer la tension minimale à appliquer et le courant de l'induit au moment du démarrage (**rep.**  $I_d=6.28A$ ,  $U_d=6.28V$ ).

\* A partir des caractéristiques  $Cr(N)$  et  $C(N)$ , établir la relation  $N=f(U)$ .

\* Calculer la vitesse et l'intensité dans l'induit pour  $U=100V$  et  $U=220V$ . **rep.** ( $N=525tr/min$ ,  $I=12.5A$ ) ( $N=1197tr/min$ ,  $I=20.5A$ )

**Exercice N° 02 :**

Un moteur à courant continu est alimenté par une source de tension de  $24 V$ . Sa résistance d'induit vaut  $R_a=1,2 \Omega$ , sa constante de couple vaut  $k_c=0,12 Nm/A$  et sa constante de vitesse vaut  $k_v=0,12 Vs/rad$ .

Il entraîne un foret pour percer un trou à vitesse constante. Il consomme un courant constant de  $2,4 A$ .

a) Quelle est sa vitesse de rotation, en  $[tr/min]$  ? Calculer sa FEM ( $E$ ).

b) En admettant que les frottements à l'intérieur du moteur sont négligeables, quel est la valeur du couple que le moteur transmet à la mèche ainsi qu'à sa puissance électromagnétique?

**Exercice N° 03 :**

Un moteur à courant continu est connecté à une alimentation de  $15 V$ . Il a les caractéristiques suivantes :

$U_{alim}=15 V$     $I_{anom}=800 mA$     $R_a=8 \Omega$     $L_a=0.8 mH$     $C_{enom}=0.016 Nm$

$J_{mot}=1.5 \times 10^{-6} Kgm^2$    Inertie de la charge  $I_{charge}=4.5 \times 10^{-6} Kgm^2$

1. Considérant que le moteur est bloqué mécaniquement, exprimer et représenter le courant en fonction du temps (calculer le courant au régime permanent et la constante de temps électrique ( $\tau_e$ )).

2. le moteur tourne librement avec sa charge :

a) Déterminer les constantes  $k_c$  et  $k_v$  sachant que  $k_c=k_v$ .

b) Calculer la constante de temps électromécanique ( $\tau_{em}$ ), et voir si l'inductance de ce moteur peut être négligée dans ce problème. On donne  $\tau_{em} = \frac{RJ_{total}}{k_v^2 + Rf}$

$f$ : coefficient des frottements visqueux.

c) Exprimer et représenter sa vitesse en fonction du temps, en négligeant tous les frottements.

d) Exprimer et représenter cette même vitesse, mais en considérant qu'il y a en plus un frottement visqueux  $f\omega = 6,8 \cdot 10^{-6} Nm \cdot s/rad$ .

**Exercice N° 03 :**

Un petit moteur à CC entraîne une charge constituée uniquement d'une roue. On considère que les frottements sont négligeables. Il n'est pas alimenté, il est à l'arrêt.

Les caractéristiques du moteur sont:

Constante du couple :  $k_c=0.032 Nm/A$

Constante de vitesse :  $k_v=0.032 Vs/rad$ .

Résistance de l'induit :  $R_a= 6\Omega$ .

Inductance de l'induit :  $L_a=0,96mH$ .

Inertie du moteur :  $J_m= 5,4 \cdot 10^{-6} kgm^2$ .

Inertie de la charge :  $J_{ch}= 14,6 \cdot 10^{-6} kgm^2$ .

À l'instant  $t=0$ , on connecte le moteur subitement à une alimentation de tension continue  $U=20\text{V}$ , et il se met à tourner.

1. Calculer les constantes de temps électrique et mécanique.
  2. Expliquer en quelques mots pour quelle raison il est possible de négliger l'effet de l'inductance, lorsqu'on s'intéresse à l'évolution de la vitesse de ce moteur.
  3. Quelle est la vitesse du moteur à l'instant  $t_1=117\text{ ms}$  et  $t_2=11,7\text{ s}$  ? On donne ( $e^{-1}=0.3679$ ) et ( $e^{-100}=0$ ).
- \* Dans quel cas le régime de la vitesse est établi ?

**SOLUTION TD N° 01**

**Exercice N° 02 :**

a/  $\Omega = \frac{U_a - R_a \cdot I_a}{k_e} = 176 \text{rd/s}$  , (N=1682 tr/min),  $E = U_a - R_a \cdot I_a = k_e \cdot \Omega = 21.12 \text{ V}$   
 b/  $C_{em} = k_c \cdot I_a = 0.288 \text{ Nm}$  ,  $P_{em} = C_{em} \cdot \Omega = 48.96 \text{ W}$

**Exercice N° 03 :**

1. De l'équation électrique du moteur à CC :

$$u(t) = R_a i_a(t) + L \frac{di_a(t)}{dt} + e(t) \quad , \quad e(t) = k_e \omega(t)$$

Comme le rotor est bloqué mécaniquement, donc la vitesse est nulle,  $e(t)$  est également nulle, alors l'équation se réduit à :

$$u(t) = R_a i_a(t) + L_a \frac{di_a(t)}{dt}$$

L'établissement du courant est de même que pour une bobine (inductance et résistance en série). La solution générale de cette équation, la valeur initiale du courant est nulle, est de la forme :

$$i_a(t) = \frac{U}{R} (1 - e^{-\frac{t}{\tau_{el}}})$$

Avec :

$I_p = U_a / R_a = 15 / 0.8 = 1.875 \text{ A}$  (régime permanent)

Cte de temps électrique :  $\tau_{el} = \frac{L_a}{R_a} = \frac{0.8 \cdot 10^{-3}}{8} = 10^{-4} \text{ s} = 0.1 \text{ ms}$

2. a

On connaît le couple et le courant nominal, on peut calculer :

$k_c = C_{em} / I_n = 0.016 / 0.8 = 0.02 \text{ Nm/A}$

$k_v = k_c = 0.02 \text{ Vs/rad}$

b/ cte de temps électromécanique :  $\tau_m = \frac{R J_{total}}{k_v^2 + R f_v} = \frac{8 \cdot (1.5 + 4.5) \cdot 10^{-6}}{0.02^2 + 8 \cdot 0} = \frac{48 \cdot 10^{-6}}{0.0004} = 0.12 \text{ s} = 120 \text{ ms}$

Cte de temps électrique  $\tau_{el} = \frac{L_a}{R_a} = \frac{0.8 \cdot 10^{-3}}{8} = 10^{-4} \text{ s} = 0.1 \text{ ms}$

Le rapport entre ces deux constantes est :  $\frac{\tau_m}{\tau_{el}} = \frac{120}{0.1} = 1200$

Le rapport entre ces deux constantes de temps est de 1200. Dans ces conditions, pour s'intéresser à l'évolution de la vitesse on a qu'à négliger les effets de l'inductance de l'induit.

c. les couples de frottement et résistant sont nuls, donc le couple électromagnétique produit par le moteur sert à accélérer le moteur et la charge. On a donc :

$$C_{em}(t) = (Jm + Jc) \frac{d\omega(t)}{dt},$$

$$i_a(t) = \frac{C_{em}(t)}{k_c} = \frac{J_{total}}{k_c} \frac{d\omega(t)}{dt},$$

L'équation électrique du moteur, où il est considéré que  $L_a \approx 0$ , devient alors :

$$u(t) = R_a i_a(t) + k_e \omega(t) \quad (**)$$

$$u(t) = R_a \frac{J_{total}}{k_c} \frac{d\omega(t)}{dt} + k_e \omega(t) \Rightarrow R_a \frac{J_{total}}{k_c} \frac{d\omega(t)}{dt} + k_e \omega(t) - u(t) = 0 \quad , \text{divisons par } k_e$$

$$\Rightarrow R_a \frac{J_{total} d\omega(t)}{k_c k_e dt} + \omega(t) - \frac{u(t)}{k_e} = 0$$

Introduisons les paramètres suivants :

$$\tau_{méc} = \frac{R_a \cdot J_{total}}{k_c \cdot k_e} = \frac{8.6 \cdot 10^{-6}}{0,02 \cdot 0,02} = 120 \text{ ms}$$

$$\omega_{\infty} = \frac{U}{k_e} = \frac{15}{0,02} = 750 \text{ rad/s}$$

l'équation différentielle précédente devient :

$$\Rightarrow \tau_{méc} \frac{d\omega(t)}{dt} + \omega(t) - \omega_{\infty} = 0$$

La solution de cette équation est :  $\omega(t) = \omega_{\infty} (1 - e^{-\frac{t}{\tau_{méc}}})$

**d.** Exprimons cette même vitesse si un frottement visqueux est en plus.

$$C_{em} = C_{acc} + C_{visq} = J_{tot} \frac{d\omega(t)}{dt} + f_v \omega(t) = k_e i_a(t) \Rightarrow i_a(t) = \frac{J_{tot} \frac{d\omega(t)}{dt} + f_v \omega(t)}{k_e}$$

Du fait que :  $k_e = k_c$  ; alors l'éq. Elec. (\*\* ) du moteur devient :

$$u(t) = R_a \frac{J_{tot} \frac{d\omega(t)}{dt} + f_v \omega(t)}{k_e} + k_e \omega(t) \Rightarrow u(t) = \frac{R_a J_{tot}}{k_e} \frac{d\omega(t)}{dt} + \frac{R_a f_v}{k_e} \omega(t) + k_e \omega(t)$$

$$\Rightarrow u(t) = \frac{R_a J_{tot}}{k_e} \frac{d\omega(t)}{dt} + \left( \frac{R_a f_v}{k_e} + k_e \right) \omega(t) \Rightarrow \frac{R_a J_{tot}}{k_e} \frac{d\omega(t)}{dt} + \left( \frac{R_a f_v}{k_e} + k_e \right) \omega(t) - u(t) = 0$$

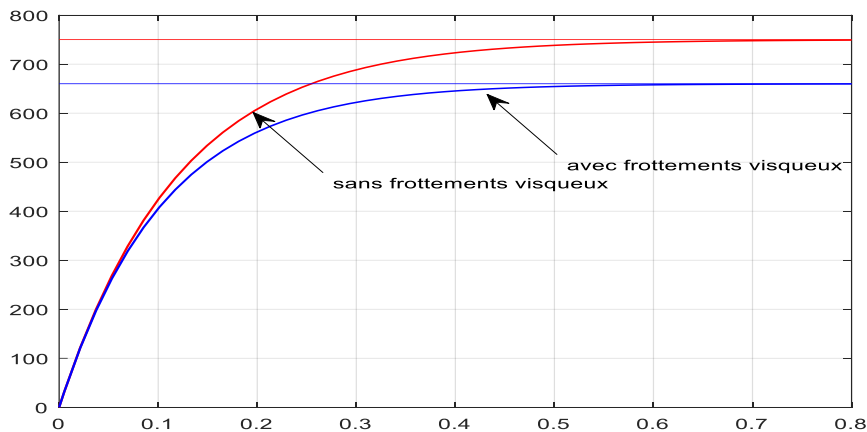
On pose :  $a = \left( \frac{R_a f_v}{k_e} + k_e \right)$  et divisons l'équation par  $a$  :

$$\Rightarrow \frac{1}{a} \frac{R_a J_{tot}}{k_e} \frac{d\omega(t)}{dt} + \omega(t) - \frac{u(t)}{a} = 0$$

Avec :  $\frac{1}{a} \frac{R_a J_{tot}}{k_e} = \tau'_{mec} = \frac{R_a J_{tot}}{R_a f_v + k_e^2} = \frac{8.6 \cdot 10^{-6}}{8 \cdot 6,8 \cdot 10^{-6} + 4 \cdot 10^{-4}} = 0.1056s = 105,6 \text{ ms}$  : nouvelle constante de temps mécanique.

$$\text{Et : } \omega'_{\infty} = \frac{U}{a} = \frac{U k_c}{R_a f_v + k_e^2} = \frac{15 \cdot 0,02}{8 \cdot 6,8 \cdot 10^{-6} + 0,02^2} = 660 \text{ rad/s}$$

La solution graphique avec les deux conditions avec frottement visqueux et sans frottement visqueux.



### Exercice 03 /

1. la constante de temps électrique :  $\tau_{el} = \frac{L_a}{R_a} = \frac{0,96 \cdot 10^{-3}}{6} = 0,16^{-3}s = 0,16ms$

la constante de temps mécanique:  $\tau_{méc} = \frac{R_a \cdot (J_m + J_{ch})}{k_c \cdot k_e} = \frac{6 \cdot 20 \cdot 10^{-6}}{0,032 \cdot 0,032} = 0,117s = 117ms$

2. Le rapport entre ces deux constantes est :  $\frac{\tau_m}{\tau_{el}} = \frac{117}{0,16} = 731,25$

Le rapport entre ces deux constantes de temps est de 731,25. Dans ces conditions, pour s'intéresser à l'évolution de la vitesse on a qu'à négligé les effets de l'inductance de l'induit.  $\tau_{el} \ll \tau_m$  le régime

transitoire de courant, à l'enclenchement, est négligé par rapport à celui de la vitesse, de ce fait on peut négliger l'effet de l'inductance.

3. L'équation électrique du moteur, où il est considéré que  $L_a \approx 0$ , devient alors :

$$u(t) = R_a i_a(t) + k_e \omega(t)$$

$$u(t) = R_a \frac{J_{total}}{k_c} \frac{d\omega(t)}{dt} + k_e \omega(t) \Rightarrow R_a \frac{J_{total}}{k_c} \frac{d\omega(t)}{dt} + k_e \omega(t) - u(t) = 0 \quad , \text{divisons par } k_e$$

$$\Rightarrow R_a \frac{J_{total}}{k_c \cdot k_e} \frac{d\omega(t)}{dt} + \omega(t) - \frac{u(t)}{k_e} = 0$$

Introduisons les paramètres suivants :

$$\tau_{méc} = \frac{R_a \cdot J_{total}}{k_c \cdot k_e} = 117 \text{ ms}$$

$$\omega_\infty = \frac{U}{k_e} = \frac{20}{0,032} = 625 \text{ rad/s}$$

l'équation différentielle précédente devient :

$$\Rightarrow \tau_{méc} \frac{d\omega(t)}{dt} + \omega(t) - \omega_\infty = 0$$

La solution de cette équation est :  $\omega(t) = \omega_\infty (1 - e^{-\frac{t}{\tau_{méc}}})$

A  $t=117 \text{ ms}$ , la vitesse est :  $\omega(t) = 625 \left(1 - e^{-\frac{0,117}{0,117}}\right) = 395,07 \text{ rad/s}$  ; régime non établi,  $\omega_\infty = 625 \text{ rad/s}$

A  $t=11,7 \text{ s}$ , la vitesse est :  $\omega(t) = 625(1 - 0) = 625 \text{ rad/s}$  ; régime établi,  $\omega_\infty = 625 \text{ rad/s}$