

## 2. Équations aux différences linéaires

### 2.1 Définitions et résultats généraux

**Définition 2.1.1** Une équation de la forme

$$x_{n+k} + p_1(n)x_{n+k-1} + \dots + p_k(n)x_n = g(n) \quad (2.1)$$

avec,  $p_0(n) = 1, p_1(n), p_2(n), \dots, g(n)$  sont des fonctions définies sur  $\mathbb{N}_{n_0}$ , s'appelle **équation aux différences linéaire** d'ordre  $k$  dès que  $p_k(n) \neq 0$ .

**R** En générale on associe  $k$  conditions initiales avec l'équation (2.1)

$$x_{n_0} = c_1, x_{n_0+1} = c_2, \dots, x_{n_0+k-1} = c_k, \quad (2.2)$$

avec  $c_i, i = 1, \dots, k$  sont des constantes réelles ou complexes.

**R** On a les notations suivants

- $\mathbb{N} = \{1, 2, 3, \dots\}$ .
- $\mathbb{N}_0 = \{0\} \cup \mathbb{N}$ .
- $\mathbb{N}_{n_0} = \{n \geq n_0, n \text{ entier}\}$ .

#### ■ Example 2.1

1. L'équation

$$x_{n+4} - n^2 x_{n+2} + \frac{n^2 + 1}{n} x_{n+1} - 5x_n = 2n^2$$

est une équation aux différences linéaire d'ordre 4 .

2. L'équation

$$x_{n+2} = 2^n x_{n+1} + x_n - e^{-n}$$

est une équation aux différences linéaire d'ordre 2 .

3. L'équation

$$x_{n+1} = \frac{1}{x_n + x_{n-1}}$$

est une équation aux différences non linéaire .

■ **Exemple 2.2** On considère l'équation aux différences linéaire d'ordre 3

$$x_{n+3} - \frac{n}{n+1}x_{n+2} + nx_{n+1} - 3x_n = n \quad (2.3)$$

où  $x_1 = 0, x_2 = -1$  et  $x_3 = 1$ . Trouver les termes  $x_4, x_5, x_6$  et  $x_7$ .

On écrit (2.3) sous la forme

$$x_{n+3} = \frac{n}{n+1}x_{n+2} - nx_{n+1} + 3x_n + n \quad (2.4)$$

On pose  $n = 1$  dans (2.4), On a

$$x_4 = \frac{1}{2}x_3 - x_2 + 3x_1 + 1 = \frac{5}{2}.$$

Pour  $n = 2$ ,

$$x_5 = \frac{2}{3}x_4 - 2x_3 + 3x_2 + 2 = -\frac{4}{3}.$$

Pour  $n = 3$

$$x_6 = \frac{3}{4}x_5 - 3x_4 + 3x_3 + 3 = -\frac{2}{3}.$$

Pour  $n = 4$

$$x_7 = \frac{4}{5}x_6 - 4x_5 + 3x_4 + 4 = 20.9.$$

■ **Définition 2.1.2** L'équation aux différences (2.1) avec  $g(n) = 0, \forall n \geq n_0$  est dite équation aux différences linéaire **homogène** et elle s'écrit comme suit

$$x_{n+k} + p_1(n)x_{n+k-1} + \dots + p_k(n)x_n = 0. \quad (2.5)$$

■ **Exemple 2.3**

1. L'équation

$$x_{n+3} - e^n x_{n+2} + \frac{n^2 + 1}{n+1}x_{n+1} - x_n = 0.$$

est une équation aux différences linéaire homogène d'ordre 3 .

2. L'équation

$$x_{n+2} = \frac{2^n}{n+3}x_{n+1} + x_n - \log n$$

est une équation aux différences linéaire non homogène d'ordre 2.

■ **Définition 2.1.3** Une suite  $\{x_n\}_{n \geq n_0}$  est dite **solution** de l'équation (2.1) avec les conditions initiales (2.2) si elle satisfait la relation (2.1).

**Théorème 2.1.1** L'équation (2.1) avec les conditions initiales (2.2) admet une et une seule solution.

*Proof.* Soit  $\{x_n\}_{n \geq n_0}$  une solution de l'équation (2.1) avec les conditions initiales (2.2), alors

$$x_{n+k} = -p_1(n)x_{n+k-1} - \dots - p_k(n)x_n + g(n)$$

et

$$x_{n_0} = c_1, x_{n_0+1} = c_2, \dots, x_{n_0+k-1} = c_k,$$

Supposons que  $\{\tilde{x}_n\}_{n \geq n_0}$  une autre solution de l'équation (2.1) avec les conditions initiales (2.2), alors

$$\tilde{x}_{n_0} = c_1, \tilde{x}_{n_0+1} = c_2, \dots, \tilde{x}_{n_0+k-1} = c_k,$$

donc

$$x_n = \tilde{x}_n, \quad \text{pour } n = n_0, n_0 + 1, \dots, n_0 + k - 1.$$

Et comme

$$\tilde{x}_{n+k} = -p_1(n)\tilde{x}_{n+k-1} - \dots - p_k(n)\tilde{x}_n + g(n)$$

on obtient que

$$x_n = \tilde{x}_n, \quad \text{pour } n \geq n_0 + k.$$

Alors

$$x_n = \tilde{x}_n, \quad \text{pour } n \geq n_0.$$

Par conséquent on a l'unicité de solution de l'équation (2.1) avec les conditions initiales (2.2). ■

**Théorème 2.1.2** L'ensemble  $S$  des solutions de l'équation aux différences (2.5) est un espace vectoriel sur  $\mathbb{K}$  de dimension  $k$ .

*Proof.* Soit  $S = \{x = (x_n)_{n \geq n_0}, x_i \in \mathbb{K} : x_{n+k} + p_1(n)x_{n+k-1} + \dots + p_k(n)x_n = 0\}$  l'ensemble de toutes les solutions de l'équation aux différences (2.5). On a

$$S \subset \mathbb{K}^{\mathbb{N}} = \{(u_0, u_1, \dots, u_n, \dots), u_i \in \mathbb{K}\}.$$

Sur l'espace vectoriel  $\mathbb{K}^{\mathbb{N}}$ , on a les deux opérations "+" et "." définies par

- $(x_n)_{n \geq n_0} + (y_n)_{n \geq n_0} = (x_n + y_n)_{n \geq n_0}$ ,
- $\lambda \cdot (x_n)_{n \geq n_0} = (\lambda x_n)_{n \geq n_0}$ ,  $\lambda \in \mathbb{K}$ .

$S \neq \emptyset$  car la suite à éléments tous nuls satisfait l'équation (2.5).

Soient  $(x_n)_{n \geq n_0}, (y_n)_{n \geq n_0} \in S$  et  $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$ , on a

$$\begin{aligned} \alpha x_{n+k} + \beta y_{n+k} &= \alpha(-p_1(n)x_{n+k-1} - p_2(n)x_{n+k-2} - \dots - p_k(n)x_n) \\ &\quad + \beta(-p_1(n)y_{n+k-1} - p_2(n)y_{n+k-2} - \dots - p_k(n)y_n) \\ &= -p_1(n)(\alpha x_{n+k-1} + \beta y_{n+k-1}) - p_2(n)(\alpha x_{n+k-2} + \beta y_{n+k-2}) - \dots - p_k(n)(\alpha x_n + \beta y_n). \end{aligned}$$

Donc  $\alpha(x_n)_{n \geq n_0} + \beta(y_n)_{n \geq n_0} \in S$ . Rest à montrer  $\text{quedim}(S) = k$ , pour cela on va montrer que  $S$  est isomorphe au sous espace vectoriel de  $\mathbb{K}^{\mathbb{N}}$ ,  $\mathbb{K}^k$  défini par

$$\mathbb{K}^k = \{(v_0, v_1, \dots, v_{k-1}), v_i \in \mathbb{K}\},$$

posons

$$\begin{aligned} \varphi : S &\longrightarrow \mathbb{K}^k \\ x &\longmapsto \varphi(x) = (x_{n_0}, x_{n_0+1}, \dots, x_{n_0+k-1}) \end{aligned}$$

Il est clair que  $\varphi$  est une application bien définie, montrons qu'elle est linéaire:

Soit  $x, y \in S$ , et  $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$

$$\begin{aligned}\varphi(\alpha x + \beta y) &= (\alpha x_{n_0} + \beta y_{n_0}, \alpha x_{n_0+1} + \beta y_{n_0+1}, \dots, \alpha x_{n_0+k-1} + \beta y_{n_0+k-1}) \\ &= \alpha(x_{n_0}, x_{n_0+1}, \dots, x_{n_0+k-1}) + \beta(y_{n_0}, y_{n_0+1}, \dots, y_{n_0+k-1}) \\ &= \alpha\varphi(x) + \beta\varphi(y).\end{aligned}$$

Donc  $\varphi$  est un homomorphisme d'espaces vectoriel.

On va montrer que  $\varphi$  est bijectif, commençons par l'injectivité. On a

$$\begin{aligned}\ker(\varphi) &= \{x \in S : \varphi(x) = \mathbf{0}_{\mathbb{K}^k}\} \\ &= \{x \in S : (x_{n_0}, x_{n_0+1}, \dots, x_{n_0+k-1}) = (0, 0, \dots, 0)\} \\ &= \{x \in S : x_{n_0} = 0, x_{n_0+1} = 0, \dots, x_{n_0+k-1} = 0\}\end{aligned}$$

et comme les  $x_n, n \geq n_0 + k$  s'écrivent au fonction de  $x_{n_0+k-1}, x_{n_0+k-2}, \dots, x_{n_0}$ , alors

$$\begin{aligned}\ker(\varphi) &= \{x \in S : x_n = 0, \forall n \geq n_0\} \\ &= \{(0, 0, \dots, 0)\} \\ &= \{\mathbf{0}_{\mathbb{K}^k}\}\end{aligned}$$

d'où  $\varphi$  est injectif.

On va montrer que  $\varphi$  est surjectif. Soit  $(c_1, c_2, \dots, c_k) \in \mathbb{K}^k$ , définissons la suite  $(x_n)_{n \geq n_0} \in S$

$$x_{n_0} = c_1, x_{n_0+1} = c_2, \dots, x_{n_0+k-1} = c_k, x_{n+k} = -p_1(n)x_{n+k-1} - \dots - p_k(n)x_n, n \geq n_0$$

alors,

$$\varphi((x_n)_{n \geq n_0}) = (c_1, c_2, \dots, c_k)$$

donc  $\varphi$  est surjectif.

Comme  $\dim(\mathbb{K}^k) = k$ , on déduit que  $S$  est un espace vectoriel de dimension  $k$ . ■

**Définition 2.1.4** Le *Casoratien*  $W(n)$  des solutions  $(x_n^1)_{n \geq n_0}, (x_n^2)_{n \geq n_0}, \dots, (x_n^k)_{n \geq n_0}$  de l'équation aux différences (2.5) est donné par

$$W(n) = \det \begin{pmatrix} x_n^1 & x_n^2 & \dots & x_n^k \\ x_{n+1}^1 & x_{n+1}^2 & \dots & x_{n+1}^k \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{n+k-1}^1 & x_{n+k-1}^2 & \dots & x_{n+k-1}^k \end{pmatrix}.$$

■ **Exemple 2.4** Soit l'équation aux différences linéaire d'ordre 2 suivante

$$x_{n+2} - \frac{3n-2}{n-1}x_{n+1} + \frac{2n}{n-1}x_n = 0, n = 2, 3, \dots$$

qui admette les solutions  $n$  et  $2^n$ , alors le Casoratien de ces solutions est donné par

$$\begin{aligned}W(n) &= \det \begin{pmatrix} n & 2^n \\ n+1 & 2^{n+1} \end{pmatrix} \\ &= n \cdot 2^{n+1} - 2^n(n+1) \\ &= 2^n(n-1).\end{aligned}$$

**Définition 2.1.5** Les fonctions  $f_1(n), f_2(n), \dots, f_k(n)$  sont linéaires dépendants pour  $n \geq n_0$  si existe des constants  $a_1, a_2, \dots, a_k$  non nuls tels que

$$a_1 f_1(n) + a_2 f_2(n) + \dots + a_k f_k(n) = 0, \quad n \geq n_0.$$

On dit que la famille des fonctions  $\{f_i(n)\}_{i=1}^k$ , sont linéairement indépendantes si pour tout  $n \in \mathbb{N}_{n_0}$

$$\sum_{i=1}^k \alpha_i f_i(n) = 0 \Rightarrow \alpha_i = 0, i = 1, 2, \dots, k, \quad \alpha_i \in \mathbb{R}.$$

**Lemme 2.1.3** (Lemme d'Abel) Soient  $(x_n^1)_{n \geq n_0}, (x_n^2)_{n \geq n_0}, \dots, (x_n^k)_{n \geq n_0}$  sont des solutions de l'équation homogène (2.5), et soit  $W(n)$  leur Casoratien alors, pour tout  $n \geq n_0$

$$W(n) = (-1)^{k(n-n_0)} \left( \prod_{i=n_0}^{n-1} p_k(i) \right) W(n_0). \quad (2.6)$$

*Proof.* On démontre le lemme pour  $k = 3$ , le cas générale se démontre de la même façon. On a On a

$$W(n) = \det \begin{pmatrix} x_n^1 & x_n^2 & x_n^3 \\ x_{n+1}^1 & x_{n+1}^2 & x_{n+1}^3 \\ x_{n+2}^1 & x_{n+2}^2 & x_{n+2}^3 \end{pmatrix}.$$

Donc

$$W(n+1) = \det \begin{pmatrix} x_{n+1}^1 & x_{n+1}^2 & x_{n+1}^3 \\ x_{n+2}^1 & x_{n+2}^2 & x_{n+2}^3 \\ x_{n+3}^1 & x_{n+3}^2 & x_{n+3}^3 \end{pmatrix}.$$

De l'équation (1), on pour  $i = 1, 2, 3$

$$x_{n+3}^i = -p_1(n)x_{n+2}^i - p_2(n)x_{n+1}^i - p_3x_n^i.$$

Ainsi

$$W(n+1) = \begin{vmatrix} x_{n+1}^1 & x_{n+1}^2 & x_{n+1}^3 \\ x_{n+2}^1 & x_{n+2}^2 & x_{n+2}^3 \\ -p_1(n)x_{n+2}^1 - p_2(n)x_{n+1}^1 - p_3x_n^1 & -p_1(n)x_{n+2}^2 - p_2(n)x_{n+1}^2 - p_3x_n^2 & -p_1(n)x_{n+2}^3 - p_2(n)x_{n+1}^3 - p_3x_n^3 \end{vmatrix}.$$

On fait l'opération  $L_3 = L_3 + p_1L_2 + p_2L_1$ , on obtien

$$\begin{aligned} W(n+1) &= \begin{vmatrix} x_{n+1}^1 & x_{n+1}^2 & x_{n+1}^3 \\ x_{n+2}^1 & x_{n+2}^2 & x_{n+2}^3 \\ -p_3x_n^1 & -p_3x_n^2 & -p_3x_n^3 \end{vmatrix} \\ &= -p_3 \begin{vmatrix} x_{n+1}^1 & x_{n+1}^2 & x_{n+1}^3 \\ x_{n+2}^1 & x_{n+2}^2 & x_{n+2}^3 \\ x_n^1 & x_n^2 & x_n^3 \end{vmatrix} \\ &= -p_3 \begin{vmatrix} x_n^1 & x_n^2 & x_n^3 \\ x_{n+1}^1 & x_{n+1}^2 & x_{n+1}^3 \\ x_{n+3}^1 & x_{n+3}^2 & x_{n+3}^3 \end{vmatrix} \\ &= (-1)^3 p_3(n)W(n). \end{aligned}$$

Donc

$$W(n) = (-1)^{3n} \left( \prod_{i=n_0}^{n-1} p_3(i) \right) W(0).$$

Car

$$y_{n+1} = a(n)y_n \Rightarrow y_n = \left[ \prod_{i=n_0}^{n-1} a(i) \right] y_0.$$

(Voir exercice (??)).

#### Corollaire 2.1.4

Supposons que  $p_k(n) \neq 0, \forall n \geq n_0$ . Alors le Casoratien  $W(n) \neq 0$  pour chaque  $n \geq n_0$  si et seulement si  $W(n_0) \neq 0$ .

*Proof.* Il découle directement de la formule (2.6).

#### Proposition 2.1.5

Soit  $B = \{(x_n^1)_{n \geq n_0}, (x_n^2)_{n \geq n_0}, \dots, (x_n^k)_{n \geq n_0}\}$  une ensemble des solutions de l'équation aux différences (2.5), alors B est libre si et seulement si  $W(n) \neq 0, \forall n \geq n_0$ .

*Proof.* Soient  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_k \in \mathbb{K}$  tels que

$$\alpha_1 x_n^1 + \alpha_2 x_n^2 + \dots + \alpha_k x_n^k = 0, \quad \forall n \geq n_0$$

donc

$$\begin{cases} \alpha_1 x_n^1 + \alpha_2 x_n^2 + \dots + \alpha_k x_n^k = 0, \\ \alpha_1 x_{n+1}^1 + \alpha_2 x_{n+1}^2 + \dots + \alpha_k x_{n+1}^k = 0, \\ \vdots \\ \alpha_1 x_{n+k-1}^1 + \alpha_2 x_{n+k-1}^2 + \dots + \alpha_k x_{n+k-1}^k = 0, \end{cases}$$

ce système s'écrit

$$X(n)b = 0$$

avec

$$X(n) = \begin{pmatrix} x_n^1 & x_n^2 & \dots & x_n^k \\ x_{n+1}^1 & x_{n+1}^2 & \dots & x_{n+1}^k \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{n+k-1}^1 & x_{n+k-1}^2 & \dots & x_{n+k-1}^k \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \vdots \\ \alpha_k \end{pmatrix}.$$

Donc le système admet le vecteur nul comme solution si et seulement si  $X(n)$  est inversible, c'est à dire

$$\det X(n) = W(n) \neq 0, \quad \forall n \geq n_0.$$

#### Définition 2.1.6

Un ensemble de  $k$  solutions libres de l'équation aux différences (2.5) dit *ensemble fondamentale* des solutions.

■ **Exemple 2.5**

Vérifier que  $\{n, 2^n\}$  est un ensemble fondamentale des solutions de l'équation aux différences

$$x_{n+2} - \frac{3n-2}{n-1}x_{n+1} + \frac{2n}{n-1}x_n = 0, \quad n \geq 2.$$

Il est facile de voir que  $n$  et  $2^n$  sont des solutions de cette équation. Maintenant la Casoratien des solutions  $n$  et  $2^n$  est donné par

$$W(n) = \det \begin{pmatrix} n & 2^n \\ n+1 & 2^{n+1} \end{pmatrix}$$

Donc

$$W(2) = \det \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 3 & 8 \end{pmatrix} = 4 \neq 0$$

Alors d'après la proposition (2.1.5)  $n$  et  $2^n$  sont libres, et donc forment un ensemble fondamental. ■

Le théorème suivant montre que l'équation aux différences linéaire homogène (2.5) admet toujours un ensemble fondamental des solutions (c'est-à-dire une base des solutions).

**Théorème 2.1.6 (Théorème fondamental)**

Si  $p_k(n) \neq 0, \forall n \geq n_0$ , l'équation aux différences linéaire homogène (2.5) admet un ensemble fondamental de solutions.

*Proof.* Soit l'équation aux différences linéaire homogène (2.5) qui admet les solutions  $(x_n^1)_{n \geq n_0}, (x_n^2)_{n \geq n_0}, \dots, (x_n^k)_{n \geq n_0}$ , qui obtenues en associant  $k$  valeurs initiales comme suit

$$\begin{aligned} (x_n^1)_{n \geq n_0} : & \quad x_{n_0}^1 = 1, x_{n_0+1}^1 = x_{n_0+2}^1 = \dots = x_{n_0+k-1}^1 = 0, \\ (x_n^2)_{n \geq n_0} : & \quad x_{n_0}^2 = 0, x_{n_0+1}^2 = 1, x_{n_0+2}^2 = \dots = x_{n_0+k-1}^2 = 0, \\ & \quad \vdots \\ (x_n^k)_{n \geq n_0} : & \quad x_{n_0}^k = x_{n_0+1}^k = \dots = x_{n_0+k-2}^k = 0, x_{n_0+k-1}^k = 1. \end{aligned}$$

Ainsi

$$W(n_0) = \begin{vmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0.$$

Donc d'après la proposition (2.1.5) et le corollaire (2.1.4) l'ensemble

$$\left\{ (x_n^1)_{n \geq n_0}, (x_n^2)_{n \geq n_0}, \dots, (x_n^k)_{n \geq n_0} \right\}$$

forme une base pour l'espace des solutions de l'équation (2.5). ■

**Proposition 2.1.7** Si  $x_n^1, x_n^2, \dots, x_n^k$  sont des solutions de l'équation (2.5). Alors

$$x_n = a_1 x_n^1 + a_2 x_n^2 + \dots + a_k x_n^k$$

est aussi est un solution de l'équation (2.5), avec  $a_i$  sont des constantes arbitraires.

*Proof.* On a

$$\begin{aligned}
x_{n+k} + p_1(n)x_{n+k-1} + \dots + p_k(n)x_n &= a_1x_{n+k}^1 + a_2x_{n+k}^2 + \dots + a_kx_{n+k}^k \\
&+ p_1(n)a_1x_{n+k-1}^1 + a_2x_{n+k-1}^2 + \dots + a_kx_{n+k-1}^k \\
&\vdots \\
&+ p_k(n)a_1x_n^1 + a_2x_n^2 + \dots + a_kx_n^k \\
&= a_1(x_{n+k}^1 + p_1(n)x_{n+k-1}^1 + \dots + p_k(n)x_n^1) \\
&+ a_2(x_{n+k}^2 + p_1(n)x_{n+k-1}^2 + \dots + p_k(n)x_n^2) \\
&\vdots \\
&+ a_k(x_{n+k}^k + p_1(n)x_{n+k-1}^k + \dots + p_k(n)x_n^k) \\
&= 0.
\end{aligned}$$

Donc

$$x_n = a_1x_n^1 + a_2x_n^2 + \dots + a_kx_n^k$$

est un solution de l'équation (2.5). ■

**Corollaire 2.1.8** Soit  $\{(x_n^1)_{n \geq n_0}, (x_n^2)_{n \geq n_0}, \dots, (x_n^k)_{n \geq n_0}\}$  un ensemble fondamentale de solutions de l'équation (2.5). Alors la solution générale de (2.5) est donné par

$$x_n = \sum_{i=1}^k a_i x_n^i$$

avec  $a_i$  sont des constants arbitraires.

**Lemme 2.1.9** Soient  $(x_n)_{n \geq n_0}, (y_n)_{n \geq n_0}$  deux solutions de l'équation (2.1), alors  $(z_n)_{n \geq n_0} = (x_n - y_n)_{n \geq n_0}$  est une solution de l'équation (2.5).

*Proof.*

On a  $(x_n)_{n \geq n_0}, (y_n)_{n \geq n_0}$  sont des solutions de l'équation (2.1), alors

$$x_{n+k} + p_1(n)x_{n+k-1} + \dots + p_k(n)x_n = g(n)$$

et

$$y_{n+k} + p_1(n)y_{n+k-1} + \dots + p_k(n)y_n = g(n)$$

donc

$$x_{n+k} - y_{n+k} + p_1(n)(x_{n+k-1} - y_{n+k-1}) + \dots + p_k(n)(x_n - y_n) = 0$$

Par conséquent,  $(z_n)_{n \geq n_0} = (x_n - y_n)_{n \geq n_0}$  est une solution de l'équation (2.5). ■

**Théorème 2.1.10** Soient  $\{(x_n^1)_{n \geq n_0}, (x_n^2)_{n \geq n_0}, \dots, (x_n^k)_{n \geq n_0}\}$  un ensemble fondamental de solutions de l'équation (2.5) et  $(x_n^p)_{n \geq n_0}$  une solution particulière de l'équation (2.1), alors toute solutions générale de l'équation (2.1) prend la forme

$$x_n = \sum_{i=1}^k a_i x_n^i + x_n^p, \quad n \geq n_0.$$

*Proof.*

Si  $(x_n)_{n \geq n_0}$  est la solution générale de (2.1), et  $(x_n^p)_{n \geq n_0}$  une solution particulière de cette équation, alors d'après le lemme (2.1.9),  $(x_n - x_n^p)_{n \geq n_0}$  est une solution de l'équation (2.5), ainsi

$$x_n - x_n^p = \sum_{i=1}^k a_i x_n^i, \quad a_i \in \mathbb{K}, \forall i = 1, \dots, k, n \geq n_0.$$

■

## 2.2 Les équations aux différences linéaires à coefficients constants

Dans toute la suite, on s'intéresse aux équations aux différences à coefficients constants homogènes, c'est-à-dire

$$x_{n+k} + p_1 x_{n+k-1} + p_2 x_{n+k-2} + \dots + p_k x_n = 0. \quad (2.7)$$

Les  $p_i$  sont des constantes réels ou complexes.

### 2.2.1 Résolution de l'équation homogène

Notre but est de trouver un ensemble fondamental de solutions et, par conséquent la solution générale de l'équation (2.7).

**Théorème 2.2.1** L'équation (2.7) a des solutions de la forme

$$x(n) = \lambda^n$$

avec  $\lambda \in \mathbb{C}^*$  et vérifie

$$P(\lambda) = \sum_{i=0}^k p_i \lambda^{k-i} = 0. \quad (2.8)$$

*Proof.* En remplaçant par  $x(n) = \lambda^n$  dans l'équation (2.7), on trouve

$$\lambda^n \sum_{i=0}^k p_i \lambda^{k-i} = 0$$

puisque

$$\sum_{i=0}^k p_i \lambda^{k-i} = 0.$$

Alors  $\lambda^n$  est une solution de l'équation (2.7). ■

**Définition 2.2.1** Le polynôme

$$P(\lambda) = \sum_{i=0}^k p_i \lambda^{k-i}$$

s'appelle le *polynôme caractéristique* associé à l'équation (2.7).

■ **Exemple 2.6**

1. Le polynôme caractéristique associé à l'équation

$$x_{n+4} + 2x_{n+3} - x_{n+2} + 7x_{n+1} - 3x_n = 0$$

est

$$P(\lambda) = \lambda^4 + 2\lambda^3 - \lambda^2 + 7\lambda - 3.$$

2. Le polynôme caractéristique associé à l'équation

$$x_{n+3} + 5x_{n+1} - 12x_n = 0$$

est

$$P(\lambda) = \lambda^3 + 5\lambda - 12.$$

■

### Théorème 2.2.2

Si les racines  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k$  du polynôme caractéristique  $P(\lambda)$  sont distinctes, alors  $\{\lambda_1^n, \lambda_2^n, \dots, \lambda_k^n\}$  est un ensemble fondamental des solutions pour l'équation (2.7).

*Proof.* Si  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$  sont des racines distinctes du  $P(\lambda)$  alors  $\{\lambda_1^n, \dots, \lambda_k^n\}$  sont  $k$  solutions de l'équation (2.7). Montrons qu'ils sont linéairement indépendantes. Il suffit de trouver un  $n_0$  tel que  $W(n_0) \neq 0$ .

Le Casoratien des donné par

$$W(n) = \det \begin{pmatrix} \lambda_1^n & \lambda_2^n & \dots & \lambda_k^n \\ \lambda_1^{n+1} & \lambda_2^{n+1} & \dots & \lambda_k^{n+1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda_1^{n+k-1} & \lambda_2^{n+k-1} & \dots & \lambda_k^{n+k-1} \end{pmatrix}$$

choisissons  $n_0 = 0$ , on obtient

$$W(0) = \det \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ \lambda_1 & \lambda_2 & \dots & \lambda_k \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda_1^{k-1} & \lambda_2^{k-1} & \dots & \lambda_k^{k-1} \end{pmatrix} = \prod_{i>j, i,j=1,\dots,k} (\lambda_i - \lambda_j)$$

Ainsi

$$W(0) \neq 0,$$

alors  $\{\lambda_1^n, \lambda_2^n, \dots, \lambda_k^n\}$  est libre donc forme un ensemble fondamental des solutions pour l'équation (2.7). ■

**R**

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ \lambda_1 & \lambda_2 & \dots & \lambda_k \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda_1^{k-1} & \lambda_2^{k-1} & \dots & \lambda_k^{k-1} \end{vmatrix} = \prod_{i>j, i,j=1,\dots,k} (\lambda_i - \lambda_j)$$

est appelé le déterminant de Vandermonde généralisé.

**Corollaire 2.2.3** Du théorème précédent, il résulte que toute solution de l'équation (2.7) s'écrit comme combinaison linéaire de  $\lambda_i^n, i = 1, \dots, k$ , i.e.,

$$x(n) = \sum_{i=1}^k c_i \lambda_i^n, c_i \in \mathbb{R}$$

avec  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$  sont des racines distinctes du polynôme caractéristique  $P(\lambda)$ .

**Théorème 2.2.4** Supposons que  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_r, r < k$  sont les racines du polynôme caractéristique associé à l'équation (2.7) avec les multiplicités  $m_1, m_2, \dots, m_r$  respectivement ( $\sum_{i=1}^r m_i = k$ ). alors

$$\left\{ (\lambda_1^n)_{n \geq n_0}, (n\lambda_1^n)_{n \geq n_0}, \dots, (n^{m_1-1}\lambda_1^n)_{n \geq n_0}, (\lambda_2^n)_{n \geq n_0}, (n\lambda_2^n)_{n \geq n_0}, \dots, (n^{m_2-1}\lambda_2^n)_{n \geq n_0}, \dots \right. \\ \left. (\lambda_r^n)_{n \geq n_0}, (n\lambda_r^n)_{n \geq n_0}, \dots, (n^{m_r-1}\lambda_r^n)_{n \geq n_0}, \right\}$$

est un ensemble fondamental pour l'équation (2.7).

**Corollaire 2.2.5** La solution générale de l'équation (2.7) s'écrit :

$$y(n) = \sum_{i=1}^s \sum_{j=0}^{m_i-1} c_{i,j} n^j \lambda_i^n, c_{i,j} \in \mathbb{R}$$

où

- Le paramètre  $s \leq k$  désigne le nombre de racines distinctes de l'équation caractéristique (2.8).
- Le paramètre  $\lambda_i$  désigne une racine de l'équation caractéristique (2.8).
- Le paramètre  $m_i$  désigne la multiplicité de la racine  $\lambda_i$ .
- Les coefficients  $c_{i,j}$  sont des constantes qui sont déterminées à partir des conditions initiales.

■ **Exemple 2.7 (Racines réelles simples)**

On considère l'équation

$$x_{n+2} - x_{n+1} - \frac{1}{4}x_n = 0, \text{ avec } x_0 = 0 \text{ et } x_1 = 1. \quad (2.9)$$

L'équation caractéristique de (2.9) est

$$\lambda^2 - \lambda - \frac{1}{4} = 0.$$

Ainsi, les racines sont

$$\lambda_1 = \frac{1 + \sqrt{2}}{2}, \quad \lambda_2 = \frac{1 - \sqrt{2}}{2}$$

La solution générale de l'équation (2.9) s'écrit

$$x_n = c_1 \left( \frac{1 + \sqrt{2}}{2} \right)^n + c_2 \left( \frac{1 - \sqrt{2}}{2} \right)^n$$

Utilisons les conditions initiales, on obtient

$$c_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}, \quad c_2 = \frac{-1}{\sqrt{2}}.$$

D'où

$$x_n = \frac{1}{\sqrt{2}} \left( \frac{1+\sqrt{2}}{2} \right)^n - \frac{1}{\sqrt{2}} \left( \frac{1-\sqrt{2}}{2} \right)^n.$$

■ **Exemple 2.8 (Racines réelles multiples)**

Considérons l'équation aux différences linéaires d'ordre 3.

$$x_{n+3} - 4x_{n+2} + \frac{13}{4}x_{n+1} - \frac{3}{4}x_n = 0, \quad n \geq 0 \quad (2.10)$$

avec  $x_0 = 0, x_1 = 1, x_2 = 1$ .

Son polynôme caractéristique associé est

$$p(\lambda) = \lambda^3 - 4\lambda^2 + \frac{13}{4}\lambda - \frac{3}{4}$$

qui admet deux racines

$$\lambda_1 = 3, \lambda_2 = \lambda_3 = \frac{1}{2} \text{ (racine double).}$$

La solution générale de(2.10) s'écrit

$$x_n = c_1(3)^n + (c_2 + c_3n) \left( \frac{1}{2} \right)^n.$$

Pour trouver les constantes  $c_1, c_2$  et  $c_3$  on résoudre le système

$$\begin{cases} x_0 = c_1 + c_2 = 0 \\ x_1 = 3c_1 + \frac{1}{2}c_2 + \frac{1}{2}c_3 = 1 \\ x_2 = 9c_1 + \frac{1}{4}c_2 + \frac{1}{2}c_3 = 1 \end{cases}$$

alors

$$c_1 = 0, c_2 = 0 \quad \text{et} \quad c_3 = 2.$$

D'où

$$x_n = 2n \left( \frac{1}{2} \right)^n.$$

■ **Exemple 2.9 (Racines complexes conjuguées)**

Considérons l'équation aux différences linéaire d'ordre 2.

$$x_{n+2} - 2x_{n+1} + 2x_n = 0, \quad n \geq 0, \quad (2.11)$$

avec  $x_0 = 1, x_1 = 2$ .

Son polynôme caractéristique associé est

$$p(\lambda) = \lambda^2 - 2\lambda + 2.$$

L'équation (2.11) admet deux racines complexes

$$\lambda_1 = 1 + i, \lambda_2 = 1 - i$$

la solution générale est alors

$$x_n = c_1(1+i)^n + c_2(1-i)^n.$$

Pour trouver les constantes  $c_1$  et  $c_2$  on résout le système

$$\begin{cases} x_0 = c_1 + c_2 = 1 \\ x_1 = c_1(1+i) + c_2(1-i) = 2 \end{cases}$$

alors

$$c_1 = \frac{1}{2} - \frac{i}{2} \quad \text{et} \quad c_2 = \frac{1}{2} + \frac{i}{2}.$$

D'où

$$\begin{aligned} x_n &= \left(\frac{1}{2} - \frac{i}{2}\right)(1+i)^n + \left(\frac{1}{2} + \frac{i}{2}\right)(1-i)^n, \\ &= \frac{1}{2}(1+i)^{n+1} + \frac{1}{2}(1-i)^{n+1}. \end{aligned}$$

En coordonnées polaires:

$$\alpha = r \cos \theta, \beta = r \sin \theta, r = \sqrt{2}, \theta = \arctan\left(\frac{1}{1}\right) = \frac{\pi}{4}.$$

donc

$$\begin{aligned} x_n &= \frac{1}{2} \left( \sqrt{2} \cos\left(\frac{\pi}{4}\right) + i\sqrt{2} \sin\left(\frac{\pi}{4}\right) \right)^{n+1} + \frac{1}{2} \left( \sqrt{2} \cos\left(\frac{\pi}{4}\right) - i\sqrt{2} \sin\left(\frac{\pi}{4}\right) \right)^{n+1} \\ &= \frac{\sqrt{2}^{n+1}}{2} \left( \cos\left(\frac{(n+1)\pi}{4}\right) + i \sin\left(\frac{(n+1)\pi}{4}\right) \right) + \frac{\sqrt{2}^{n+1}}{2} \left( \cos\left(\frac{(n+1)\pi}{4}\right) - i \sin\left(\frac{(n+1)\pi}{4}\right) \right) \\ &= \sqrt{2}^{n+1} \left( \cos\left(\frac{(n+1)\pi}{4}\right) \right). \end{aligned}$$

■

### ■ Exemple 2.10 (Suite de Fibonacci)

En 1202, Fibonacci s'intéresse au problème de croissance d'une population de lapins dans des circonstances idéales. Le problème est le suivant:

- On commence avec un nouveau né couple de lapins,
- Un lapin âgé d'un mois est capable de se reproduire,
- Un couple de lapins (en âge de se reproduire) donne naissance à un autre couple de lapins tous les mois,
- Les lapins ne meurent pas.

**Fibonacci se pose la question suivante : combien y aura-t-il de couples de lapins après une année ?** La figure (2.1) illustre l'évolution du nombre de couples de lapins au fur et à mesure des mois.

On remarque que la suite formée par les nombres de couples après chaque mois est la suivante :

$$1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, 34, \dots$$

Cette suite de nombres est appelée suite de Fibonacci.

**Définition 2.2.2** La suite de Fibonacci est la suite  $\{F_n\}_{n \geq 0}$  telle que  $F_0 = 0, F_1 = 1$  et

$$F_{n+2} = F_{n+1} + F_n, \quad (2.12)$$

pour tout  $n \geq 0$ .

- Les termes de cette suite sont appelés nombres de Fibonacci.

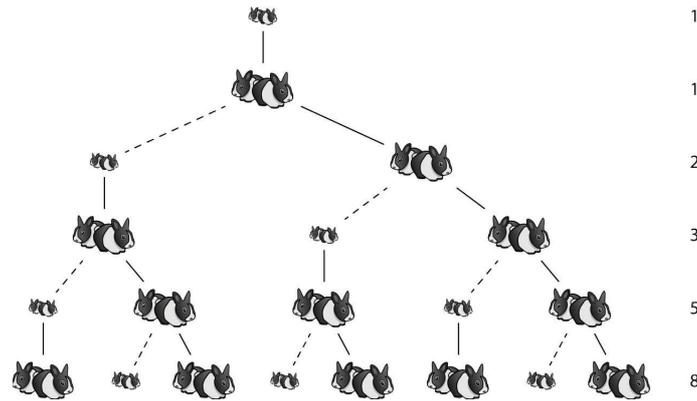


Figure 2.1:

**R** La suite de Fibonacci est une équation aux différences linéaire a coefficients constantes homogène d'ordre 2.

Soit la suite de Fibonacci

$$F_{n+2} - F_{n+1} - F_n = 0, \text{ avec } F_0 = 0 \text{ et } F_1 = 1. \quad (2.13)$$

L'équation caractéristique de (2.13) est

$$\lambda^2 - \lambda - 1 = 0.$$

Ainsi, les racines caractéristiques sont

$$\lambda_1 = \frac{1 + \sqrt{5}}{2}, \quad \lambda_2 = \frac{1 - \sqrt{5}}{2}$$

La solution générale de l'équation (2.13) s'écrit

$$F_n = c_1 \left( \frac{1 + \sqrt{5}}{2} \right)^n + c_2 \left( \frac{1 - \sqrt{5}}{2} \right)^n,$$

utilisons les conditions initiales, on obtient

$$c_1 = \frac{1}{\sqrt{5}}, c_2 = \frac{-1}{\sqrt{5}}$$

d'ou

$$F_n = \frac{1}{\sqrt{5}} \left( \frac{1 + \sqrt{5}}{2} \right)^n - \frac{1}{\sqrt{5}} \left( \frac{1 - \sqrt{5}}{2} \right)^n. \quad (2.14)$$

**Définition 2.2.3** La formule (2.14) est dite La formule de Binet. Autrement dit:

$$F_n = \frac{\alpha^n - \beta^n}{\alpha - \beta}, n \in \mathbb{N}, \quad (2.15)$$

avec

$$\alpha = \frac{1 + \sqrt{5}}{2}, \quad \beta = \frac{1 - \sqrt{5}}{2}.$$

$\alpha = \frac{1 + \sqrt{5}}{2}$  s'appelle le *nombre d'or*.

■

### 2.2.2 Résolution de l'équation non homogène

Soit l'équation aux différences linéaires non homogène à coefficients constants

$$x_{n+k} + p_1 x_{n+k-1} + p_2 x_{n+k-2} + \cdots + p_k x_n = g(n). \quad (2.16)$$

Le principe de résolution consiste à éliminer d'abord la fonction  $g(n)$ , et ensuite résoudre l'équation homogène. Une technique permettant d'éliminer plusieurs types de fonctions  $g(n)$ , est l'utilisation de l'opérateur d'avancement  $E$ .

#### Opérateur d'avancement

**Définition 2.2.4** Étant donnée une suite de nombres entiers  $f(n)$ , l'opérateur d'avancement  $E$  est défini comme suit

$$\begin{aligned} f(n) &= c \text{ (une constante)} \Rightarrow E(f(n)) = c, \\ f(n) &\neq \text{ constante} \Rightarrow E(f(n)) = f(n+1). \end{aligned}$$

#### ■ Exemple 2.11

$$\begin{aligned} f(n) &= 2 \Rightarrow E(f(n)) = 2, \\ f(n) &= (n+1)^2 \Rightarrow E(f(n)) = (n+2)^2. \end{aligned}$$

D'autres opérateurs peuvent aussi être créés en combinant l'opérateur  $E$  à lui-même ou à des constantes. Pour ce faire, on définit pour la constante  $c$  l'opérateur de même nom  $c$  comme suit.

$$c(f(n)) = c \times f(n).$$

La multiplication et l'addition d'opérateurs sont définies comme suit:

$$\begin{aligned} (E_1 \times E_2)f(n) &= E_1(E_2(f(n))), \\ (E_1 + E_2)f(n) &= E_1(f(n)) + E_2(f(n)). \end{aligned}$$

■

**R** Il est facile de vérifier que :

1. L'addition et la multiplication d'opérateurs sont commutatives
 
$$\begin{aligned} (E_1 + E_2)f(n) &= (E_1 + E_2)f(n), \\ (E_1 \times E_2)f(n) &= (E_1 \times E_2)f(n). \end{aligned}$$
2. L'addition et la multiplication d'opérateurs sont associatives
 
$$\begin{aligned} ((E_1 + E_2) + E_3)f(n) &= (E_1 + (E_2 + E_3))f(n), \\ ((E_1 \times E_2) \times E_3)f(n) &= (E_1(E_2 \times E_3))f(n). \end{aligned}$$

■ **Exemple 2.12** Soit l'équation aux différences suivante:

$$x_{n+1} - x_n = n, \quad x_0 = 1.$$

On applique l'opérateur  $E$ , on obtient

$$\begin{aligned}(E-1)(n) &= E(n) - n = 1 \\ (E-1)(1) &= 0\end{aligned}$$

par conséquent

$$(E-1)^2(x_{n+1} - x_n) = 0$$

développant cette relation, on obtient

$$x_{n+3} - 3x_{n+2} + 3x_{n+1} - x_n = 0$$

alors l'équation caractéristique s'écrit comme

$$\lambda^3 - 3\lambda^2 + 3\lambda - 1 = 0$$

les racines caractéristiques sont

$$\lambda_1 = 1(\text{triple})$$

la solution est de la forme

$$x_n = a_0 + a_1n + a_2n^2$$

pour trouver les constants  $a_0, a_1, a_2$  on va calculer  $x_1, x_2$  on obtient

$$\begin{cases} x_0 = a_0 = 1 \\ x_1 = a_0 + a_1 + a_2 = 2 \\ x_2 = a_0 + 2a_1 + 4a_2 = 4 \end{cases}$$

alors  $a_0 = 1$  et  $a_1 = \frac{1}{2}, a_2 = \frac{1}{2}$  donc la solution est:

$$x_n = 1 + \frac{1}{2}n + \frac{1}{2}n^2.$$

■

■ **Exemple 2.13** Soit l'équation aux différences suivante :

$$x_{n+1} - n x_n = n \times 2^n, \text{ avec } x_0 = 0.$$

On applique l'opérateur  $E$ , on obtient

$$(E-2)^2(n \times 2^n) = 0$$

par conséquent

$$(E-2)^2(x_{n+1} - x_n) = 0$$

développant cette relation on obtient

$$x_{n+3} - 5x_{n+2} + 8x_{n+1} - 4x_n = 0.$$

alors l'équation caractéristique s'écrit comme

$$\lambda^3 - 5\lambda^2 + 8\lambda - 4 = 0$$

les racines caractéristiques sont

$$\lambda_1 = 1(\text{simple}), \lambda_2 = 2(\text{double})$$

la solution est de la forme

$$x_n = (a_0 + a_1 n)2^n + a_2$$

pour trouver les constants  $a_0, a_1, a_2$ , on va calculer  $x_1, x_2$  on obtient

$$\begin{cases} x_0 = a_0 + a_2 = 0 \\ x_1 = 2a_0 + 2a_1 + a_2 = 2 \\ x_2 = 4a_0 + 8a_1 + a_2 = 10 \end{cases}$$

alors  $a_0 = -2$  et  $a_1 = 2, a_2 = 2$ , donc la solution est:

$$x_n = (n - 1)2^{n+1} + 2.$$

■

Le tableau ci-dessous résume l'expression à employer pour éliminer quelques fonctions  $g(n)$  dans les équations non homogènes. Dans le tableau qui suit,  $P_k(n)$  et  $\alpha$  représentent un polynôme en  $n$  de degré  $k$  et une valeur entière respectivement.

Fonction $g(n)$	Éliminateur correspondant
$g(n) = \text{constante}$	$(E - 1)$
$g(n) = p_k(n)$	$(E - 1)^{k+1}$
$g(n) = \alpha^n$	$(E - \alpha)$
$g(n) = \alpha^n p_k(n)$	$(E - \alpha)^{k+1}$

### 2.2.3 Analyse de la stabilité des solutions

**Définition 2.2.5** On dit qu'une solution  $(\bar{x}_n)_{n \geq n_0}$  de l'équation (2.7) est **stable**, si pour toute autre solution  $(x_n)_{n \geq n_0}$  de la même équation

$$e_n = x_n - \bar{x}_n, \quad n \geq n_0$$

est borné.

**Définition 2.2.6** On dit qu'une solution  $(\bar{x}_n)_{n \geq n_0}$  de l'équation (2.7) est **asymptotiquement stable**, si  $(\bar{x}_n)_{n \geq n_0}$  est stable et pour toute autre solution  $(x_n)_{n \geq n_0}$  de la même équation

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} e_n = \lim_{n \rightarrow +\infty} x_n - \bar{x}_n = 0.$$

**Définition 2.2.7** Une solution  $(\bar{x}_n)_{n \geq n_0}$  de l'équation (2.7) est dite **instable** si elle est non stable.

#### Théorème 2.2.6

Une solution  $(\bar{x}_n)_{n \geq n_0}$  de l'équation (2.7) est asymptotiquement stable si et seulement si les racines du polynôme caractéristique sont à l'intérieur du disque unité, c'est-à-dire

$$(\bar{x}_n)_{n \geq n_0} \text{ est asymptotiquement stable} \Leftrightarrow |\lambda_i| < 1, i = 1, \dots, s.$$

*Proof.* Soient  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_r$  les racines du polynôme caractéristique avec les multiplicités respectives  $m_1, m_2, \dots, m_s$ , tel que  $m_1 + m_2 + \dots + m_s = k$ . On a

$$x_n = \sum_{i=1}^s \sum_{j=0}^{m_i-1} c_{i,j} n^j \lambda_i^n,$$

et

$$\bar{x}_n = \sum_{i=1}^s \sum_{j=0}^{m_i-1} \bar{c}_{i,j} n^j \lambda_i^n,$$

donc

$$x_n - \bar{x}_n = \sum_{i=1}^s \sum_{j=0}^{m_i-1} (c_{i,j} - \bar{c}_{i,j}) n^j \lambda_i^n, \quad (2.17)$$

i) Si  $|\lambda_i| < 1, i = 1, \dots, s$ , le membre de droite dans (2.17) tend vers zero quand  $n \rightarrow \infty$ , c'est-à-dire

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} x_n - \bar{x}_n = 0.$$

ii) Inversement si

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} x_n - \bar{x}_n = 0.$$

en supposant qu'il existe une racine  $\lambda_*$  de module  $\geq 1$ , le(s) terme(s)  $n\lambda_*^n$  ne tend(s) pas vers zero. Contradiction

■

**Théorème 2.2.7** Une solution  $(\bar{x}_n)_{n \geq n_0}$  de l'équation (2.7) est stable si et seulement si les modules des racines du polynôme caractéristique sont inférieures ou égales à 1 avec ceux du module 1 sont des racines simples.

*Proof.* Soient  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_r$  les racines du polynôme caractéristique avec les multiplicités respectives  $m_1, m_2, \dots, m_s$ . Soit  $(x_n)_{n \geq n_0}$  une autre solution de l'équation (2.7), alors

$$x_n - \bar{x}_n = \sum_{i=1}^s \sum_{j=0}^{m_i-1} (c_{i,j} - \bar{c}_{i,j}) n^j \lambda_i^n, \quad (2.18)$$

Il est clair que si n est finie la quantité (2.18) est bornée. Il nous reste à étudier le comportement de cette quantité quand  $n \rightarrow +\infty$ .

i) les termes qui correspondent à des racines de modules inférieur à 1 tendent vers zéro et ceux qui correspondent à des racines de module 1 (donc simples) donnent une quantité bornée.

ii Inversement supposons que la quantité (2.18) est bornée. S'il existe une racine de  $P(\lambda)$  de module supérieur à 1, alors (2.18) tend vers l'infini. Contradiction.

■

#### ■ Example 2.14

Considérons l'équation suivant

$$x_{n+2} - \frac{5}{6}x_{n+1} + \frac{1}{6}x_n = 0 \quad (2.19)$$

Son polynôme caractéristique est donné par

$$P(\lambda) = \left(\lambda - \frac{1}{2}\right)\left(\lambda - \frac{1}{3}\right).$$

Les racines de  $P(\lambda)$   $\frac{1}{2}$  et  $\frac{1}{3}$  sont des modules inférieurs à 1. donc les solutions de (2.19) sont asymptotiquement stables. ■

**■ Example 2.15**

Considérons l'équation suivant

$$x_{n+3} - \frac{7}{2}x_{n+2} + \frac{7}{2}x_{n+1} - x_n = 0 \quad (2.20)$$

Son polynôme caractéristique est donné par

$$P(\lambda) = \lambda^3 - \frac{7}{2}\lambda^2 + \frac{7}{2}\lambda - 1$$

Les racines de  $P(\lambda)$  sont  $\frac{1}{2}$ , 2 et 1. On a  $|2| \geq 1$  donc les solution de (2.20) n'est pas stable. ■