

Optimisation non linéaire sous contraintes**Exercice 1**

1. Trouver les tangentes de l'équation  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ .

2. Déterminer le gradient et la matrice Hessienne de la fonction polynomiale

$$P(x, y) = ax^2 + 2bxy + cy^2 + dx + ey + f$$

3. Soit  $A$  une matrice symétrique d'ordre  $n$  et  $b$  un vecteur de  $\mathbb{R}^n$  et  $c$  une constante. La fonction  $f$  définie

$$f(x) = \frac{1}{2} \langle Ax, x \rangle + \langle b, x \rangle + c \quad x \in \mathbb{R}^n$$

- Montrer que  $f(x^* + h) = f(x^*) + \frac{1}{2} \langle Ah, h \rangle$ .

**Exercice 2**

Soit  $f$  une fonction de classe  $C^2$ :

$$f(x, y) = 3x - y \quad \text{Sous la contrainte} \quad g: x^2 + y^2 = 5.$$

1. La contrainte est-elle qualifiée ?
2. Ecrire le système de Lagrange.

**Exercice 3**

Donner une condition nécessaire et suffisante sur le réel  $a$  pour que la fonction suivante soit convexe sur  $\mathbb{R}$

$$f(x, y) = e^x + e^y + axy$$

**Exercice 4**

Soit la fonction  $f(x, y) = x^2 + 2y^2$  sous les contraintes  $\begin{cases} x^2 + y^2 \leq 1 \\ 2y - x \leq 1 \\ 2y + x \leq 1 \end{cases} \quad (x, y) \in \mathbb{R}^2$

1. Faire un dessin représentant l'ensemble  $C$  des points de  $\mathbb{R}^2$  satisfaisant les trois contraintes.
2. Montrer que  $f$  admet sur  $C$  un maximum global et un minimum global.
3. Montrer que les trois contraintes ne peuvent pas être actives simultanément.
4. Calculer les gradients de  $g_1, g_2$  et  $g_3$  en  $(x, y)$ .
5. Etudier la qualification des contraintes.

### **Exercice 5**

Montrer le théorème suivant:

Soit  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^1$ .  $x^*$  minimum local de  $f$  sur  $S$  (ensemble de contraintes)  $\Rightarrow \forall$  direction admissible  $d$  en  $x^*$ , on a  $\nabla f(x^*) \cdot d \geq 0$ .

### **Exercice 6**

Soit le problème (P) dans  $\mathbb{R}^2$ :

$$\begin{aligned} f(x, y) &= 1 - xy \\ \text{s.c. } g(x, y) &= (x - 1)^2 + y^2 - 1 \leq 0. \end{aligned}$$

1. Justifier que le problème (P) admet une solution.
2. Ecrire le système KKT du problème.