

Chapitre 3

Structures algébriques

3.1 Loi de composition interne (LCI)

Définition 3.1.

Soit E un ensemble non vide.

1. On appelle **loi de composition interne** sur E une application de $E \times E$ dans E . Si T désigne cette application, alors l'image du couple $(x, y) \in E \times E$ par T s'écrit xTy .
2. On appelle **ensemble structuré** tout couple (E, T) où E est un ensemble non vide et T une loi de composition interne sur E .

Exemple 3.1.

Les lois de compositions internes les plus courantes sont :

1. $+$ dans $\mathbb{N}, \mathbb{N}^*, \mathbb{Z}, \mathbb{Q}, \mathbb{R}, \mathbb{C}$. et mais pas sur $\mathbb{Z}^*, \mathbb{Q}^*, \mathbb{R}^*, \mathbb{C}^*$
2. $-$ dans $\mathbb{Z}, \mathbb{Q}, \mathbb{R}, \mathbb{C}$.
3. \times dans $\mathbb{N}, \mathbb{N}^*, \mathbb{Z}, \mathbb{Q}, \mathbb{R}, \mathbb{C}$.
4. $/$ dans $\mathbb{Q}^*, \mathbb{R}^*, \mathbb{C}^*$.
5. \circ (composition des applications) dans l'ensemble des applications de E dans E .
6. La loi \oplus définie sur \mathbb{R}^2 par $(x_1, y_1) \oplus (x_2, y_2) = (x_1 + x_2, y_1 + y_2)$.
7. La loi T définie sur \mathbb{R} par $xTy = x + y - xy$.
8. Les lois \cup, \cap (union, intersection) définies sur $P(E)$ (ensemble des parties d'un ensemble E).

Définition 3.2. (Propriétés des lois)

Soit (E, T) un ensemble structuré.

1. La loi T est dite **associative** sur E si $(xTy)Tz = xT(yTz)$ pour tous x, y, z appartenant à E .
2. La loi T est dite **commutative** sur E si $xTy = yTx$ pour tous x, y appartenant à E .

Exemple 3.2.

L'addition et la multiplication sont associatives et commutatives sur \mathbb{N} , \mathbb{Z} , \mathbb{Q} , \mathbb{R} , \mathbb{C} .

Définition 3.3. (Propriétés des lois)

Soit (E, T) un ensemble structuré.

1. Un élément e de E est dit **neutre** pour la loi T si,

$$\forall x \in E, xTe = eTx = x.$$

2. Si (E, T) possède un élément neutre e alors un élément x de E est dit **symétrisable** pour la loi T s'il existe un élément x' de E tel que :

$$xTx' = x'Tx = e$$

L'élément x' est alors appelé **élément symétrique** de x pour la loi T .

Proposition 3.4.

Soit (E, T) un ensemble structuré. Si l'élément neutre de E pour la loi T existe, alors il est unique.

Démonstration. Supposons qu'ils existes deux éléments neutres e et e' alors $e' = eTe' = e$ d'où $e = e'$. □

Proposition 3.5.

Soit (E, T) un ensemble structuré pour lequel la loi T est associative et admet un élément neutre.

1. Si $x \in E$ est symétrisable, alors son symétrique est unique.
2. Si $x \in E$ et $y \in E$ sont symétrisables alors xTy est symétrisable et son symétrique $(xTy)'$ est donné par $(xTy)' = y'Tx'$ où x' désigne le symétrique de x et y' celui de y .

Démonstration.

1. Supposons qu'un élément x a deux symétriques x' et x'' . Alors $xTx' = e \Rightarrow x''T(xTx') = x'' \Rightarrow (x''Tx)Tx' = x'' \Rightarrow x' = x''$.

2. On a

$$(y'Tx')T(xTy) = y'T(x'Tx)Ty = y'Ty = e.$$

D'autre part

$$(xTy)T(y'Tx') = xT(yTy')Tx' = xTx' = e.$$

D'où $(xTy)' = y'Tx'$.

□

3.2 Groupes

3.2.1 Structure de groupe

Définition 3.6.

Soit (G, T) un ensemble structuré.

1. On dit que (G, T) est un **groupe** si
 - (a) la loi T est associative sur G ,
 - (b) il existe un élément neutre pour la loi T dans G ,
 - (c) tout élément de G est symétrisable pour la loi T .

On dit aussi que l'ensemble G possède une **structure de groupe** pour la loi T .

2. On dit que le groupe (G, T) est **commutatif (ou abélien)** si la loi T est commutative sur G .

Exemple 3.3.

On fournit d'abord des exemples de groupes

1. $\mathbb{Z}, \mathbb{Q}, \mathbb{R}, \mathbb{C}$ munis de la somme.
2. $\mathbb{Z}^*, \mathbb{Q}^*, \mathbb{R}^*$ munis du produit.

Exemple 3.4.

Pour diverses raisons (à déterminer), les couples suivants ne sont pas des groupes :

1. $(\mathbb{N}, +)$, (\mathbb{R}, \times) .
2. $(\mathcal{P}(E), \cup)$, $(\mathcal{P}(E), \cap)$.

3.2.2 Les sous groupe

Définition 3.7. (Sous groupes)

Un **sous-groupe** d'un groupe $(G, *)$ est une partie non vide H de G telle que :

1. $*$ induit sur H une loi de composition interne.
2. Muni de cette loi, H est un groupe. On note alors : $H < G$.

Proposition 3.8.

L'ensemble $H \subset G$ est un **sous-groupe** d'un groupe $(G, *)$ si et seulement si

1. $H \neq \emptyset$,
2. $\forall (x, y) \in H^2, x * y \in H$,
3. $\forall x \in H, x' \in H$.

Exemple 3.5.

1. Soit $(G, *)$ un groupe. Alors G et $\{e_G\}$ sont des sous groupes de G .
2. $(\mathbb{Z}, +)$ est un sous groupe de $(\mathbb{R}, +)$.

Proposition 3.9.

L'ensemble $H \subset G$ est un sous-groupe d'un groupe $(G, *)$ si et seulement si

1. $H \neq \emptyset$,
2. $\forall (x, y) \in H^2, x * y' \in H$,

Proposition 3.10.

L'intersection quelconque de sous groupes d'un groupe $(G, *)$ est un sous groupe de $(G, *)$.

Démonstration.

Soit donc $(H_i)_{i \in I}$ une famille de sous groupes d'un groupe G . Posons $K = \bigcap_{i \in I} H_i$ l'intersection de tous les H_i . L'ensemble K est non-vidé, car il contient le neutre e puisque celui-ci appartient à chacun des sous-groupes H_i . Soient x et y deux éléments de K . Pour tout $i \in I$, on a $x * y' \in H_i$ puisque H_i est un sous-groupe. Donc $x * y' \in K$. Ce qui prouve que K est un sous-groupe de G . \square

Remarque 3.11.

L'union quelconque de sous groupes d'un groupe $(G, *)$, n'est pas nécessairement un sous groupe de $(G, *)$.

Exemple 3.6.

Soit T la loi de composition interne défini sur \mathbb{R}^2 par

$$\forall (x_1, y_1), (x_2, y_2) \in \mathbb{R}^2, (x_1, y_1)T(x_2, y_2) = (x_1 + x_2, y_1 + y_2).$$

On a (\mathbb{R}^2, T) est un groupe, $\mathbb{R} \times \{0\}$ et $\{0\} \times \mathbb{R}$ sont deux sous groupes de (\mathbb{R}^2, T) mais $\mathbb{R} \times \{0\} \cup \{0\} \times \mathbb{R}$ ne forme pas un sous-groupe de (\mathbb{R}^2, T) .

Proposition 3.12.

L'union de deux sous-groupes H et K d'un même groupe $(G, *)$, est un sous-groupe $(H \cup K < G)$ si, et seulement si, $H \subset K$ ou $K \subset H$.

Démonstration.

Supposons que $H \cup K$ soit un sous-groupe de G et que H ne soit pas inclus dans K , c'est-à-dire, qu'il existe $h \in H$ tel que $h \notin K$. Montrons que $K \subset H$. Soit $k \in K$ quelconque. On a $h * k \in H \cap K$. Mais $h * k \notin K$ car sinon $h = (h * k) * k' \in K$. D'où $h * k \in H$ et donc $k = h' * (h * k) \in H$. \square

3.2.3 Exemples de groupes

3.2.3.1 Le groupe $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$

Il est d'abord clair que si n est un entier que l'on peut supposer positif et non nul, l'ensemble $n\mathbb{Z}$ des entiers relatifs de la forme nk , k décrivant \mathbb{Z} (ensemble des multiples de n), est un sous-groupe additif de $(\mathbb{Z}, +)$.

Proposition 3.13.

Tout sous-groupe de $(\mathbb{Z}, +)$ est de la forme $n\mathbb{Z}$.

Démonstration. Soit S un sous-groupe de \mathbb{Z} autre que $\{0\}$ et \mathbb{Z} . S ne contient donc pas 1. L'ensemble des entiers positifs de S , noté S^+ , admet un plus petit élément n au moins égal à 2 (ensemble dénombrable, borné inférieurement). Tout élément de \mathbb{Z} de la forme kn , k entier naturel, est un élément de S (évident par récurrence car $kn = n + n + \dots + n$). Donc S contient $n\mathbb{Z}$. Par division euclidienne, tout entier de S^+ qui n'est pas de la forme kn s'écrit $a = kn + r$, $0 < r < n$. On

a alors $r = a - kn > 0$. Mais a et kn sont dans S^+ , donc r aussi. Voilà un entier de S strictement plus petit que son plus petit élément (Pas possible), donc $r = 0$. Ce qui montre que $S = n\mathbb{Z}$. \square

On montre très facilement que la relation de congruence modulo n , $n \in \mathbb{N}$, due à Gauss notée \equiv définit par :

$$\forall x, y \in \mathbb{Z} \quad x \equiv y[n] \Leftrightarrow (x - y) \in n\mathbb{Z} \Leftrightarrow \exists k \in \mathbb{N} / y = x - nk.$$

($x \equiv y[n]$ on lit « x est congru à y modulo n » est une relation d'équivalence définie dans $(\mathbb{Z}, +)$. L'ensemble quotient est fini et peut ainsi s'écrire :

$$\mathbb{Z}/n\mathbb{Z} = \{\overset{\bullet}{0}, \overset{\bullet}{1}, \dots, \widehat{\overset{\bullet}{n-1}}\}.$$

Par exemples : $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z} = \{\overset{\bullet}{0}, \overset{\bullet}{1}\}$, $\mathbb{Z}/3\mathbb{Z} = \{\overset{\bullet}{0}, \overset{\bullet}{1}, \overset{\bullet}{2}\}$, $\mathbb{Z}/4\mathbb{Z} = \{\overset{\bullet}{0}, \overset{\bullet}{1}, \overset{\bullet}{2}, \overset{\bullet}{3}\}$ et $\mathbb{Z}/6\mathbb{Z} = \{\overset{\bullet}{0}, \overset{\bullet}{1}, \overset{\bullet}{2}, \overset{\bullet}{3}, \overset{\bullet}{4}, \overset{\bullet}{5}\}$.

• L'addition quotient sur $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ induite par celle de \mathbb{Z} , est :

$$\forall x, y \in \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \quad \overset{\bullet}{x} + \overset{\bullet}{y} = \widehat{\overset{\bullet}{x + y}}.$$

• La multiplication quotient sur $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ induite par celle de \mathbb{Z} , est :

$$\forall x, y \in \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \quad \overset{\bullet}{x} \times \overset{\bullet}{y} = \widehat{\overset{\bullet}{x \times y}}.$$

Proposition 3.14.

L'ensemble $(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}, \overset{\bullet}{+})$ est un groupe additif commutatif (groupe quotient de \mathbb{Z} par la relation de congruence).

Démonstration. Laisser au lecteur. \square

3.2.3.2 Groupe de permutation

Définition 3.15.

Soit E un ensemble. Une permutation de E est une bijection de E dans E . On note S_E l'ensemble des permutations de E . Si $E = \{1, \dots, n\}$ on le note simplement S_n . L'ensemble S_E muni de la loi de composition des applications est un groupe de neutre $e = id$ appelé groupe symétrique sur l'ensemble E .

Exemple 3.7.

Supposons $E = \{1, 2, 3, 4, 5\}$ on notera une permutation $\sigma \in S_5$ de la manière suivante :

$$\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 3 & 5 & 2 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

qui se traduit par $\sigma(1) = 3$, $\sigma(2) = 5$ et ainsi de suite.

3.2.4 Homomorphismes de groupes

Définition 3.16. (Homomorphismes de groupes)

Soient $(G, *)$ et (H, T) deux groupes. Une application f de G dans H est un **Homomorphisme de groupes** lorsque :

$$\forall x, y \in G, \quad f(x * y) = f(x)Tf(y).$$

De plus

1. Si $G = H$ et $* = T$, on parle **d'endomorphisme**.
2. Si f est bijective, on parle **d'isomorphisme**.
3. Si f est un endomorphisme bijectif, on parle **d'automorphisme**.

Exemple 3.8.

$x \mapsto 2x$ réalise un automorphisme de $(\mathbb{R}, +)$.

Exemple 3.9.

L'application $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}_+^*$ qui à tout nombre réel associe son exponentielle est un morphisme de groupes de \mathbb{R} muni de l'addition dans \mathbb{R}_+^* muni de la multiplication, car : $\exp(x + y) = \exp(x) \cdot \exp(y)$, pour tous $x, y \in \mathbb{R}$.

Proposition 3.17. (Quelques propriétés élémentaires des Homomorphismes de groupes)

Soit f un Homomorphisme de $(G, *)$ dans (H, T)

1. $f(e_G) = e_H$.
2. $\forall x \in G \quad f(x') = (f(x))'$ (x' est le symétrique de x dans G et $(f(x))'$ est le symétrique de $f(x)$ dans H)
3. Si f est un isomorphisme, alors son application réciproque f^{-1} réalise un isomorphisme de (H, T) sur $(G, *)$.
4. Si $G' < G$, alors $f(G') < H$.

5. Si $H' < H$, alors $f^{-1}(H') < G$.

Démonstration.

1. $f(e_G * e_G) = f(e_G)$ alors $f(e_G)Tf(e_G) = f(e_G)$ ce qui montre, en composant à droite par $(f(e_G))'$, que $f(e_G) = e_H$.

2. Soit $x \in G$,

$$f(x')Tf(x) = f(x' * x) = f(e_G) = e_H.$$

D'autre part

$$f(x)Tf(x') = f(x * x') = f(e_G) = e_H.$$

D'où $f(x') = (f(x))'$.

3. Soient y_1 et y_2 deux éléments quelconques de H . Posons $x_1 = f^{-1}(y_1)$ et $x_2 = f^{-1}(y_2)$. Parce que f est un morphisme de groupes, on a $f(x_1 * x_2) = f(x_1)Tf(x_2)$, donc $f(x_1 * x_2) = y_1Ty_2$, d'où $x_1 * x_2 = f^{-1}(y_1Ty_2)$, c'est-à-dire $f^{-1}(y_1) * f^{-1}(y_2) = f^{-1}(y_1Ty_2)$. Ceci prouve que f^{-1} est un morphisme de groupes de H sur G , ce qui achève la preuve.

4. Laisser au lecteur.

5. Considérons un sous-groupe H' de H , posons $G' = f^{-1}(H')$, et montrons que G' est un sous groupe de G . Comme $f(e_G) = e_H$ d'après (1) et que $e_H \in H'$ puisque H' est un sous groupe de H , on a $e_G \in G'$, donc G' n'est pas vide. Soient x et y deux éléments quelconques de G' . On a donc $f(x) \in H'$ et $f(y) \in H'$, d'où $f(x)T(f(y))' \in H'$ car H' est un sous groupe de H . Alors $f(x * y') \in H'$. On conclut que $(x * y') \in G'$, ce qui prouve le résultat voulu.

□

Définition 3.18.

Soit f un Homomorphisme de G dans H .

1. Le noyau de f , noté $Ker(f)$ est l'ensemble des antécédents par f de e_H :

$$Ker(f) = \{x \in G, f(x) = e_H\} = f^{-1}\{e_H\}$$

(attention, f n'est pas supposée bijective ; il n'est donc pas question de la bijection réciproque de f).

2. L'image de f , noté $Im(f)$ est $f(G)$ (ensemble des images par f des éléments de G).

Remarque 3.19.

D'après les deux derniers points de la proposition (3.17), le noyau et l'image de f sont des sous-groupes respectifs de G et H .

Proposition 3.20.

Soit f un Homomorphisme de $(G, *)$ dans (H, T) .

1. f est surjective si et seulement si $Im(f) = H$.
2. f est injectif si et seulement si $Ker(f) = \{e_G\}$.

Démonstration.

Le point (1) est immédiat par définition même de la surjectivité. Pour montrer le (2), supposons d'abord que f est injective. Soit $x \in Ker(f)$. On a $f(x) = e_H$, et puisque $f(e_G) = e_H$ comme on déduit que $f(x) = f(e)$, qui implique $x = e_G$ par injectivité de f . On conclut que $Ker(f) = \{e_G\}$. Réciproquement, supposons que $Ker(f) = \{e_G\}$ et montrons que f est injective. Pour cela, considérons $x, y \in G$ tels que $f(x) = f(y)$. On a alors $f(x)Tf(y)' = e_H$, donc $f(x * y') = e_H$, c'est-à-dire $x * y' \in Ker(f)$. L'hypothèse $Ker(f) = \{e_G\}$ implique alors $x * y' = e_G$, d'où $x = y$. L'injectivité de f est ainsi montrée, ce qui achève la preuve. \square

3.3 Structure d'anneaux

Définition 3.21.

Un **anneau** est un ensemble muni de deux LCI $(A, *, T)$ tels que :

1. $(A, *)$ est un groupe commutatif d'élément neutre noté 0_A .
2. La loi T est une LCI sur A associative et distributive à gauche et à droite par rapport à $*$:

$$\forall x, y, z \in A, \quad xT(y * z) = xTy * xTz \quad \text{et} \quad (x * y)Tz = xTz * yTz.$$

3. La loi T admet un élément neutre différent de 0_A , noté 1_A .

Exemple 3.10.

$(\mathbb{Z}, +, \times)$, $(\mathbb{Q}, +, \times)$, $(\mathbb{R}, +, \times)$ et $(\mathbb{C}, +, \times)$ sont des anneaux bien connus.

Remarque 3.22.

1. Si la loi T est commutative, l'anneau est dit commutatif ou abélien.

2. L'ensemble $A - \{0_A\}$ est noté A^* .
3. Par souci de simplification, nous laissons de côté (provisoirement) les notations T et $*$ des deux lois internes définies sur A au profit des notations additive ($+$) et multiplicative (\times). Donc on dit l'anneau $(A, +, \times)$ au lieu de $(A, *, T)$.

Définition 3.23.

1. Un anneau commutatif $(A, +, \times)$ est dit **intègre** s'il est
 - (a) différent de l'anneau nul (autrement dit : si $1_A \neq 0_A$),
 - (b) $\forall (x, y) \in A^2, \quad x \times y = 0 \Rightarrow (x = 0 \text{ ou } y = 0)$.
2. Lorsqu'un produit $a \times b$ est nul alors que ni a , ni b ne le sont, on dit que a et b sont des diviseurs de zéro.

Exemple 3.11.

1. $(\mathbb{Z}, +, \times)$ des entiers relatifs est intègre : il ne possède aucun diviseur de zéro.
2. L'anneau $\mathbb{Z}/6\mathbb{Z}$ des classes résiduelles modulo 6 n'est pas intègre puisque $\overset{\bullet}{2} \times \overset{\bullet}{3} = \overset{\bullet}{6}$, donc $\overset{\bullet}{2} \times \overset{\bullet}{3} = \overset{\bullet}{0}$. De même $\mathbb{Z}/4\mathbb{Z}$.

Proposition 3.24.

Soit $(A, +, \times)$ un anneau. Les règles de calcul dans les anneaux sont les suivantes :

1. $x \times 0_A = 0_A \times x = 0_A$. L'élément 0_A est alors dit absorbant pour la loi \times .
2. $\forall (x, y) \in A^2, \quad (-x) \times y = x \times (-y) = -(x \times y)$.
3. $\forall x \in A, \quad (-1_A) \times x = -x$.
4. $\forall (x, y) \in A^2, \quad (-x) \times (-y) = x \times y$.
5. $\forall (x, y, z) \in A^3, \quad x \times (y - z) = x \times y - x \times z$ et $(y - z) \times x = y \times x - z \times x$.

Démonstration.

1. $x \times 0_A = x \times (0_A + 0_A) = x \times 0_A + x \times 0_A$. D'où par régularité des éléments dans le groupe $(A, +)$, $x \times 0_A = 0_A$. De même de l'autre côté.
2. $x \times y + (-x) \times y = (x + (-x)) \times y = 0_A \times y = 0_A$. D'où $(-x) \times y = -(x \times y)$. De même pour l'autre égalité.
3. $(-1_A) \times x + x = (-1_A) \times x + 1_A \times x = (-1_A + 1_A) \times x = 0_A \times x = 0_A$. D'où $(-1_A) \times x = -x$.

4. Laisser au lecteur.
5. Laisser au lecteur.

□

Notations et conventions

Soit $(A, *, T)$ un anneau. Soient n un entier naturel non nul et x un élément de A .

1. On note nx l'élément de A qui est égal à la composition par la première loi $*$ de n termes égaux à x . Autrement dit, pour tous $n \in \mathbb{N}^*$ et $x \in A$,

$$nx = \underbrace{x * x * \dots * x}_{n \text{ termes}}.$$

En particulier, en prenant $n = 1$, on a : $1x = x$ pour tout $x \in A$.

2. De même, on note x^n l'élément de A qui est égal à la composition par la seconde loi T de n termes égaux à x . Autrement dit, pour tous $n \in \mathbb{N}^*$ et $x \in A$,

$$x^n = \underbrace{xTxT\dots Tx}_{n \text{ termes}}.$$

En particulier, en prenant $n = 1$, on a : $x^1 = x$ pour tout $x \in A$.

3. Et pour $n = 0$? Désignons par 0_A l'élément zéro et par 1_A l'élément unité de $(A, *, T)$ (cette notation est ici un peu malheureuse car elle rappelle la notation additive et la notation multiplicative que nous essayons justement d'éviter). Alors, par convention, pour tout $x \in A$, $0x = 0_A$ et $x^0 = 1_A$.

3.3.1 Sous-anneaux

Définition 3.25.

Soit $(A, *, T)$ un anneau. Une partie non vide A_1 de A est un **sous-anneau** de A lorsque :

1. $1_A \in A_1$;
2. les lois $*$ et T induisent des LCI sur A_1 , et, muni de ces lois, $(A_1, *, T)$ est un anneau.

Proposition 3.26.

Une partie A_1 de A est un sous-anneau si et seulement si

1. $(A_1, *)$ est un sous-groupe de $(A, *)$;
2. $1_A \in A_1$;

3. $\forall (x, y) \in A_1^2 \quad xTy \in A_1$ (T induit une LCI sur A_1).

Exemple 3.12.

$(\mathbb{Z}, *, T)$ est un sous anneau de $(\mathbb{Q}, *, T)$ qui est un sous anneau de $(\mathbb{R}, *, T)$ qui est un sous anneau de $(\mathbb{C}, *, T)$

3.3.2 Homomorphismes d'anneaux

Définition 3.27.

Soient $(A, +_A, \times_A)$ et $(B, +_B, \times_B)$ deux anneaux. Un homomorphisme d'anneaux de A vers B est une application de A vers B telle que :

1. $f(1_A) = 1_B$;
2. pour tout $x, y \in A$, $f(x+_Ay) = f(x)+_Bf(y)$ et $f(x\times_Ay) = f(x)\times_Bf(y)$.

3.3.3 Idéaux d'un anneau commutatif

Soit $(A, +, \times)$ un anneau commutatif

Définition 3.28. (Idéal)

Une partie I de A est un idéal d'un anneau $(A, +, \times)$ si

1. $(I, +)$ est un sous-groupes de $(A, +)$,
2. Pour tout $a \in A$, on a $aI \subset I$. En d'autres termes $\forall a \in A, \forall x \in I : ax \in I$.

Proposition 3.29.

Une partie I de A est un idéal d'un anneau $(A, +, \times)$ ssi

1. I contient l'élément zéro 0_A ,
2. pour tous $x, y \in I : x - y \in I$,
3. $\forall a \in A, \forall x \in I : ax \in I$.

Exemple 3.13.

1. Tout anneau non trivial a au moins deux idéaux, l'idéal trivial $\{0\}$ et A lui-même. Les idéaux de A distincts de A sont dits propres.
2. Tout élément x de A permet de définir un idéal principal :

$$\langle x \rangle = xA = \{ax/a \in A\}.$$

C'est le plus petit idéal qui contient a , on dit qu'il est engendré par a . Si a est inversible (et seulement dans ce cas), $aA = A$.

3. Plus généralement, si $x_1, \dots, x_n \in A$, le plus petit idéal contenant x_1, \dots, x_n est :

$$\langle x_1, \dots, x_n \rangle = x_1A + \dots + x_nA = \{a_1x_1 + \dots + a_nx_n \mid a_1, \dots, a_n \in A\}.$$

En effet, on vérifie immédiatement que $I = x_1A + \dots + x_nA$ est non vide et stable par combinaisons linéaires, donc est un idéal; et bien entendu, tout idéal contenant les x_i doit contenir I . On dit que I est engendré par $\{x_1, \dots, x_n\}$.

3.4 Structure de corps

Définition 3.30. Corps

1. Un **corps** est un anneau commutatif dans lequel tout élément non nul est inversible.
2. Si, de plus, la seconde loi \times est commutative sur K alors on dit que le corps $(K, +, \times)$ est commutatif.

Exemple 3.14.

$(\mathbb{Q}, +, \times)$ et $(\mathbb{R}, +, \times)$ sont des corps commutatifs.

Définition 3.31. Sous corps

Soit $(K, +, \times)$ un corps et soit K_1 une sous-partie non vide de K .

On dit que K_1 est un **sous corps** de K si K_1 est stable pour $+$ et \times de K et K_1 muni des lois induites par celles de K est lui-même un corps.

Exemple 3.15.

$(\mathbb{Q}, +, \times)$ est un sous-corps de $(\mathbb{R}, +, \times)$.

Proposition 3.32.

Soit $(K, +, \times)$. Une sous-partie K_1 de K est un sous-corps si et seulement si

1. $(K_1, +)$ soit un sous-groupe de K ,
2. pour tous x et y de K_1 , $x \times y \in K_1$ (stabilité de K_1 pour la loi \times),
3. K_1 contient l'élément unité de K et l'inverse de tout x de K_1 dans (K, \times) est élément de K_1 .

3.5 Exercices

Exercice 3.33.

On considère sur \mathbb{R} la loi de composition $*$ définie par $x * y = x + y - xy$. Cette loi est-elle associative, commutative ? Admet-elle un élément neutre ? Un réel x admet-il un inverse pour cette loi ? Donner une formule pour la puissance n -ième d'un élément x pour cette loi.

Exercice 3.34.

Soit $*$ la loi définie sur \mathbb{R} par $x * y = x \times y + (x^2 - 1) \times (y^2 - 1)$, avec $+$ et \times les opérations usuelles sur \mathbb{R} .

1. La loi $*$ est-elle associative sur \mathbb{R} ? Commutative sur \mathbb{R} ? Vérifier que \mathbb{R} possède un élément neutre pour la loi $*$. Cette loi confère-t-elle à \mathbb{R} une structure de groupe ?
2. Calculer le(s) symétrique(s) du réel 2 pour la loi $*$.
3. Résoudre les équations suivantes : $2 * x = 2$, $2 * x = 5$.

Exercice 3.35.

Soit G un ensemble muni d'une loi de composition interne $*$ associative, qui possède un élément neutre à droite e (i.e. $\forall x \in E, x * e = x$) et tel que tout élément x possède un inverse à droite x' (ie $x * x' = e$).

Montrer que G est un groupe.

Exercice 3.36.

1. Soient H_1 et H_2 deux sous-groupes de $(G, *)$. Montrer que $H_1 \cap H_2$ est également un sous groupe de G .
2. Posons $C_G = \{x \in G \mid \forall y \in G, x * y = y * x\}$. Montrer que C_G est un sous groupe de G (C_G est dit centre de groupe G).
3. Soit $(G, *)$ un groupe commutatif d'élément neutre e . On pose $B = \{x \in G, \exists n \in \mathbb{N}^* : x^n = e\}$. Montrer que B est un sous-groupe de G .

Exercice 3.37.

Soit $(G, .)$ un groupe non commutatif d'élément neutre e . Pour $a \in G$, on définit une application f_a par

$$f_a : G \rightarrow G$$

$$x \mapsto f_a(x) = a * x * a^{-1}$$